

# Entwicklung einer Animationsbibliothek für SimPy

## Studienarbeit

Studiengang Informatik  
OST – Ostschweizer Fachhochschule  
Campus Rapperswil-Jona

Herbstsemester 2021

Autoren: David Kühnhanss, Moritz Schiesser  
Betreuer: Marc Sommerhalder, Prof. Dr. Andreas Rinkel

## **Zusammenfassung**

### **Ausgangslage**

Simulationen werden verwendet, um reale Situationen unter variierenden Bedingungen nachzubilden und damit Verhaltensweisen zu untersuchen und vorherzusagen. SimPy ist ein schlankes Python Framework für diskrete Ereignissimulation und wird zum Beschreiben von Simulationen verwendet. JupyterLab bietet die Möglichkeit sogenannte Notebooks zu erstellen. Notebooks stellen eine webbasierte interaktive Programmierumgebung zur Verfügung in welcher unter anderem SimPy Simulationen geschrieben und verwendet werden können. Zur Verifikation der Ergebnisse einer solchen Simulation ist es wünschenswert eine zur Simulation passende Animation zur Hand zu haben. Momentan bietet SimPy noch keine integrierte Möglichkeit eine Simulation zu visualisieren und zu animieren.

### **Ziel**

Vorbereitend auf eine Folgearbeit, welche eine Animationsbibliothek implementiert, wird in dieser Arbeit die Evaluation und Überprüfung von Technologien für die Visualisierung und die Animation von Simulationen durchgeführt. Ebenfalls existiert ein Architekturvorschlag für die Umsetzung einer Animationsbibliothek für SimPy.

### **Ergebnisse**

Recherche zu SimPy und Jupyter führen zu einem klaren Bild der Situation. Die Integration in Jupyter, das Aufbereiten der Simulation für die Animation sowie das Animieren selbst sind der Fokus. Für diese Anforderungen werden Lösungsvorschläge ausgearbeitet und diskutiert. Zur Erleichterung der Vergleichbarkeit werden Funktionalitäten definiert, an welchen sich die Recherchen orientieren.

Bei den Recherchen handelt es sich um Prototypen für die Integration in Jupyter und Prototypen für die Animation, deren Ziel es ist eine Referenzsimulation zu visualisieren.

Die Arbeit definiert eine grundlegende Architektur zur Einbettung einer animierten Simulation in das Jupyter Ökosystem. Diese Architektur ist erweiterbar und modular. Eine Folgearbeit kann auf den bestehenden Prototypen aufbauen und auf Implementationsvorschläge zurückgreifen. Auf dieser Basis kann die Entwicklung der Animationsbibliothek durchgeführt werden.

# Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Ausgangslage</b>	<b>4</b>
1.1	Aufgabenstellung . . . . .	4
1.2	Zielsetzung . . . . .	4
<b>2</b>	<b>Stand der Technik</b>	<b>5</b>
2.1	Vorausgesetzte Technologien . . . . .	5
2.1.1	JupyterLab . . . . .	5
2.1.2	SimPy . . . . .	5
2.1.3	Python . . . . .	5
2.2	Bestehende Lösungen . . . . .	5
2.2.1	Salabim . . . . .	5
2.3	Technologiekandidaten . . . . .	6
2.3.1	bqplot . . . . .	6
2.3.2	JavaScript Visualisierungsbibliotheken . . . . .	6
<b>3</b>	<b>Erarbeitung von Konzepten und Technologien</b>	<b>7</b>
3.1	Anforderungen an Prototypen . . . . .	7
3.1.1	Spielfeld visualisieren . . . . .	8
3.1.2	Spielfeldbereiche visualisieren . . . . .	8
3.1.3	Agenten visualisieren und animieren . . . . .	8
3.1.4	Agenten Kommunikation visualisieren . . . . .	9
3.1.5	Agent verfolgen . . . . .	9
3.2	Referenzsimulation . . . . .	9
3.2.1	Ausgangslage . . . . .	9
3.2.2	Eigenschaften eines Besuchers . . . . .	10
3.2.3	Verhaltensregeln . . . . .	10
3.2.4	Eigenschaften eines Bereichs . . . . .	10
3.2.5	Weitere Agenten und Simulationselemente . . . . .	11
3.3	Prototypen zur Datenübertragung . . . . .	11
3.3.1	Performance . . . . .	12
3.4	D3.js Prototyp . . . . .	17
3.4.1	Implementierte Funktionalitäten . . . . .	17
3.4.2	Fazit . . . . .	20
3.5	three.js Prototyp . . . . .	20
3.5.1	Implementierte Funktionalitäten . . . . .	20
3.5.2	Fazit . . . . .	23
3.6	PixiJS Prototyp . . . . .	24
3.6.1	Implementierte Funktionalitäten . . . . .	26
3.6.2	Fazit . . . . .	32
3.7	Erkenntnisse und Fazit . . . . .	32

<b>4</b>	<b>Architekturentwurf der Integration in JupyterLab</b>	<b>33</b>
4.1	Qualitätsziele . . . . .	33
4.1.1	Trennung von Simulations- und Animationscode . . . . .	33
4.1.2	Leistung . . . . .	33
4.1.3	Wartbarkeit . . . . .	33
4.1.4	Benutzerfreundlichkeit . . . . .	33
4.1.5	Zuverlässigkeit . . . . .	34
4.2	Architektur der JupyterLab Extension . . . . .	34
4.2.1	JupyterSimulationPlayground & Playground . . . . .	36
4.2.2	SimulationPlayground.js . . . . .	40
<b>5</b>	<b>Implementationsstand des Architekturprototyps</b>	<b>44</b>
5.1	JupyterSimulationPlayground . . . . .	44
5.2	Playground . . . . .	44
5.3	SimulationPlayground.js . . . . .	45
5.4	Weiters Vorgehen . . . . .	45
<b>6</b>	<b>Fazit</b>	<b>46</b>
<b>7</b>	<b>Vision und Ausblick</b>	<b>47</b>
7.1	Major Version Features . . . . .	47
7.1.1	Prototyp Funktionalität . . . . .	47
7.1.2	Visualisieren von 5000 Agenten . . . . .	47
7.1.3	Visualisieren von globalen Variablen . . . . .	47
7.1.4	Visualisierung auf Anfrage auslösen . . . . .	48
7.1.5	Ausführlichere Darstellung der Kommunikation . . . . .	48
7.1.6	Ressourcen animieren . . . . .	48
7.1.7	Dokumentation . . . . .	48
7.2	Mögliche Features . . . . .	48
7.2.1	Agent verfolgen . . . . .	48
7.2.2	Animation im Zeitintervall . . . . .	48
7.2.3	3D Visualisierung . . . . .	49
7.2.4	GUI Interaktionen . . . . .	49
7.2.5	Kommunikationszustand . . . . .	49
7.2.6	Erweiterung für andere Simulationsarten . . . . .	49
7.2.7	Weiter Grafiken . . . . .	49
7.2.8	Vorlagen für die gängigsten Anforderungen . . . . .	49
<b>8</b>	<b>Appendix</b>	<b>50</b>
8.1	d3_danceclub/dancelub_combination.ipynb . . . . .	50
	<b>Literaturverzeichnis</b>	<b>60</b>

# Abbildungsverzeichnis

3.1	Prototypen Use Cases . . . . .	8
3.2	Jupyter Notebook <code>comms</code> . . . . .	12
3.3	Jupyter Notebook Datentransfer . . . . .	13
3.4	Property based Update . . . . .	14
3.5	Property based Update mit Bundles . . . . .	15
3.6	Property based Update mit Bundles und maximaler <code>suspend time</code> . . . . .	16
3.7	D3 Prototyp: Visualisierte Simulation . . . . .	18
3.8	D3 Prototyp: Visualisierung der Kommunikation . . . . .	19
3.9	Visualisierung des Spielfelds und der Bereiche mit <code>three.js</code> . . . . .	21
3.10	Visualisierung der Agenten mit <code>three.js</code> . . . . .	22
3.11	Visualisierung der Agenten in Seitenansicht mit <code>three.js</code> . . . . .	23
3.12	Screenshot des mit <code>PixiJS</code> entwickelten Prototypen . . . . .	25
3.13	Wände und Wanddurchbrüche / Türen mit <code>PixiJS</code> . . . . .	26
3.14	Eindeutige Avatare für Agents mit <code>PixiJS</code> . . . . .	26
3.15	Vergrößerte Ansicht des Playground mit <code>PixiJS</code> . . . . .	27
3.16	Tooltip eines Agents mit <code>PixiJS</code> . . . . .	27
3.17	Pfadfindung des grünen Roboters in Beige mit <code>PixiJS</code> . . . . .	28
3.18	4980 Agenten ohne Kommunikationslinien: 46 FPS mit <code>PixiJS</code> . . . . .	29
3.19	4980 Agenten mit Kommunikationslinien: 29 FPS mit <code>PixiJS</code> . . . . .	30
3.20	“Discobeleuchtung” auf dem Dancefloor mit <code>PixiJS</code> . . . . .	31
4.1	Architekturübersicht der JupyterLab Extension . . . . .	34
4.2	Benötigte Strukturen zur Visualisierung . . . . .	35
4.3	Übersicht über die Pythonstrukturen . . . . .	37
4.4	Architekturübersicht <code>SimulationPlayground.js</code> . . . . .	41
4.5	Architekturvorschlag <code>PixiJS</code> . . . . .	42

# Kapitel 1

## Ausgangslage

### 1.1 Aufgabenstellung

SimPy ist ein schlankes Python Framework für diskrete Ereignissimulation und beinhaltet von Haus aus Funktionalitäten im Bereich Prozessdefinition und Steuerung, Interprozessinteraktionen und geteilten Ressourcen. Im Vergleich zu anderen Simulationsframeworks fehlt jedoch der Bereich Animation. In dieser Arbeit soll daher die Grundlage für eine Folgearbeit geschaffen werden, in der eine Animationsbibliothek für SimPy in Jupyter entwickelt wird. Die Arbeit umfasst ein vorgängiges Recherchieren von Animationsmöglichkeiten, sowie die Evaluation von Technologiekandidaten. Im Rahmen von Prototypen sollen verschiedene Lösungsansätze erforscht und validiert werden. Mit den daraus gewonnenen Erkenntnis soll ein Architekturvorschlag erstellt werden, welcher zusammen mit den dokumentierten Prototypen eine Grundlage für die Folgearbeit bietet.

### 1.2 Zielsetzung

Vorbereitend auf eine Folgearbeit, welche eine Animationsbibliothek implementiert, wird in dieser Arbeit die Evaluation und Überprüfung von Technologien für die Visualisierung und die Animation von Simulationen durchgeführt. Ebenfalls existiert ein Architekturvorschlag für die Umsetzung einer Animationsbibliothek für SimPy.

# Kapitel 2

## Stand der Technik

Dieses Kapitel verschafft einen Überblick über die im Verlauf der Arbeit begutachteten und verwendeten Technologien.

### 2.1 Vorausgesetzte Technologien

#### 2.1.1 JupyterLab

JupyterLab ist Teil von [Project Jupyter](#)<sup>1</sup> wird verwendet, um Notebooks zur Verfügung zu stellen. Ein [Notebook](#)<sup>2</sup> ist eine webbasierte interaktive Programmierumgebung. Notebooks verwenden die von Jupyter bereitgestellten Kernels zum Ausführen von Code. Ein Notebook besteht aus mehreren Zellen, in einer Zelle steht beispielsweise ausführbarer Code oder beschreibender Text. An der Fachhochschule Ost werden solche Notebooks unter anderem in Übungen verwendet. Im Rahmen dieser Arbeit wird JupyterLab 3 oder höher verwendet.<sup>[1]</sup>

#### 2.1.2 SimPy

Zum Implementieren von Simulationen wird SimPy in der Version 4 oder höher verwendet.

#### 2.1.3 Python

Da SimPy vorausgesetzt ist, wird für die Integration der Animation und der Simulation Python verwendet. Im Rahmen dieser Arbeit wird Version 3.9 oder höher verwendet.

### 2.2 Bestehende Lösungen

#### 2.2.1 Salabim

[Salabim](#)<sup>3</sup> ist ein in Python geschriebenes Framework zur Simulation und Animation von Modellen. Salabim zieht seine Stärken aus der engen Integration der Funktionalität zur Simulation und Animation. So werden sowohl für Simulationskomponenten als auch für Animationskomponenten Klassen der Bibliothek verwendet. Salabim ist eine standalone Applikation und eignet sich deshalb nicht zur Integration mit JupyterLab.

---

<sup>1</sup><https://jupyter.org/>

<sup>2</sup><https://jupyter-notebook.readthedocs.io/en/stable/>

<sup>3</sup><https://www.salabim.org/>

## 2.3 Technologiekandidaten

Die Visualisierung wird als Teil eines Notebooks in JupyterLab dargestellt. Die in den folgenden Abschnitten beschriebenen Technologien sind Kandidaten für die Visualisierung einer Simulation.

### 2.3.1 bqplot

Im Rahmen der Evaluation von Möglichkeiten zur Integration von Livediagrammen in der Simulation wurde [bqplot](#)<sup>4</sup> untersucht und eingesetzt. Die Bibliothek bqplot ist eine Extension für Jupyter und erlaubt es Daten, welche in Python vorhanden sind, in Echtzeit als Diagramme abzubilden.

Die Architektur von bqplot war der entscheidende Hinweis, wie Daten einfach und sauber zwischen Python und JavaScript innerhalb eines Jupyter Notebooks übertragen werden können. Bqplot benutzt zum Erstellen der Diagramme D3.

### 2.3.2 JavaScript Visualisierungsbibliotheken

JupyterLab ist eine Browseranwendung, deshalb kann die Visualisierung mit Browsertechnologien wie JavaScript umgesetzt werden. Alle erwähnten Technologien sind Open Source und können unter den entsprechenden Lizenzbedingungen eingesetzt werden.

#### 2.3.2.1 D3.js

[D3](#)<sup>5</sup> wird oft als Standard für Daten Visualisierung mit JavaScript beschrieben, hat eine grosse Community (99k GitHub Stars) und wird aktiv unterhalten. D3 bietet eine Schnittstelle um Daten und das Document Object Model (DOM) zu verbinden, unterstützt Debugging und bietet solide Performance. Mit D3 können Daten in einer beliebigen vom DOM unterstützten Form dargestellt und animiert werden. [2]

Die Popularität von D3 zeigt sich auch dadurch, dass Alternativen darauf aufbauend, zusätzliche oder vereinfachte Verwendungsmöglichkeiten zur Verfügung stellen, wie beispielsweise [Vega](#)<sup>6</sup>. [3]

#### 2.3.2.2 Chart.js

[Chart.js](#)<sup>7</sup> wird hauptsächlich für Diagramme verwendet, hat deshalb entsprechende Einschränkungen und eignet sich nicht für die Visualisierung von Simulationen. Diese Bibliothek könnte zum Darstellen von Livediagrammen verwendet werden.

#### 2.3.2.3 three.js

[Three.js](#)<sup>8</sup> ist eine JavaScript 3D Bibliothek mit einer grossen Community (75k GitHub Stars) die aktiv unterhalten wird. Three.js basiert auf WebGL und profitiert deshalb von einer Hardwareunterstützung durch die Grafikkarte.

#### 2.3.2.4 PixiJS

[PixiJS](#)<sup>9</sup> beansprucht für sich der schnellste und flexibelste 2D WebGL Renderer zu sein. PixiJS verfügt über eine grosse Community (35k Github Stars) und wird aktiv unterhalten.

---

<sup>4</sup><https://github.com/bqplot/bqplot>

<sup>5</sup><https://d3js.org/>

<sup>6</sup><https://github.com/vega/vega>

<sup>7</sup><https://www.chartjs.org/>

<sup>8</sup><https://threejs.org/>

<sup>9</sup><https://pixijs.com/>



## Kapitel 3

# Erarbeitung von Konzepten und Technologien

Dieses Kapitel beschreibt die während der Arbeit erstellten Prototypen. Prototypen wurden erstellt um komplexe Konzepte zu verstehen und auf Basis der implementierten Grundlage zu diskutieren. Des Weiteren berücksichtigen die Prototypen in der Arbeitsgruppe diskutierte Ideen und beinhalten erste Varianten für deren Umsetzung.

### 3.1 Anforderungen an Prototypen

Die Prototypen sind auf die folgenden beschriebenen Anforderungen ausgelegt. Die Ideen und die Voraussetzungen haben sich im Verlauf der Arbeit weiterentwickelt deswegen ist beispielsweise der Use Case "Agent verfolgen" nur im PixiJS Prototyp implementiert und nicht alle Anforderungen sind vollständig in jedem Prototypen umgesetzt.

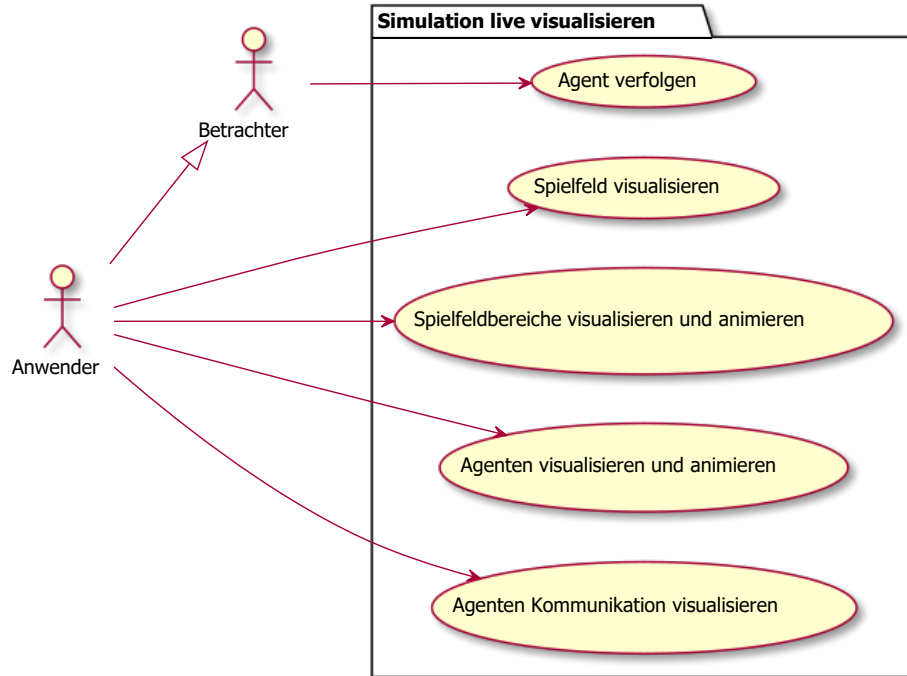


Abbildung 3.1: Prototypen Use Cases

Bei diesen Use Cases handelt es sich um Ideen und Vorschläge und noch nicht um spezifische Anforderungen für eine major Version. Wie und in welchem Umfang diese Use Cases in einer major Version vorhanden sein sollen, ist im Abschnitt **Major Version Features**<sup>1</sup> des Kapitels Ausblick und Vision beschrieben.

### 3.1.1 Spielfeld visualisieren

**Standardablauf:** Der Anwender der Animationsbibliothek möchte eine fertige oder angefangene Simulation visualisieren, die mit SimPy in einem Jupyter Notebook vorhanden ist. Dafür muss ein Spielfeld definiert werden, auf welchem die Simulation visualisiert wird. Der Anwender erstellt ein Standardspielfeld oder passt die Grösse seinen Bedürfnissen an.

### 3.1.2 Spielfeldbereiche visualisieren

**Vorbedingungen:**

- Ein Spielfeld ist definiert.

**Standardablauf:** Die Simulation benötigt mehrere Bereiche, also Orte an welchen sich ein Agent aufhalten kann, dazu teilt der Anwender das Spielfeld in mehrere Bereiche ein. Visuelle und strukturelle Eigenschaften wie Farbe und Türen des Bereichs werden vom Anwender definiert. Implizit werden Wände dort erstellt, wo keine Türen definiert sind.

### 3.1.3 Agenten visualisieren und animieren

**Vorbedingungen:**

- Spielfeld verfügt über mindestens einen Bereich.

**Standardablauf:** Der Anwender definiert in der Simulation Agenten und deren visuelle Eigenschaften, also Farbe, Form oder Bild. Der Agent wird vom Anwender einem Bereich zugewiesen und Änderungen müssen live

<sup>1</sup>7.1 Major Version Features

in der Visualisierung animiert werden. Der Anwender definiert für die verschiedenen Zustände des Agenten ein visuelles Verhalten, beispielsweise eine tanzende Bewegung.

#### **Alternativer Ablauf:**

- Der Anwender weist den Agenten keinem Bereich zu, deshalb wird der Agent nicht dargestellt.
- Der Anwender definiert keinen Zustand auf dem Agenten, dann wird kein oder ein simulationsweiter Standardwert als visuelles Verhalten verwendet, der zu Beginn als Eigenschaft des Spielfelds definiert wurde.

### **3.1.4 Agenten Kommunikation visualisieren**

#### **Vorbedingungen:**

- Ein Spielfeld mit Bereichen und darauf platzierten Agenten existiert.

**Standardablauf:** Der Anwender definiert für jeden Agenten andere Agenten mit welchen eine Kommunikation dargestellt wird. Im Verlauf der Simulation ändert der Anwender die Abhängigkeiten und erwartet, dass sie live animiert werden.

### **3.1.5 Agent verfolgen**

#### **Vorbedingungen:**

- Eine fertige Simulation mit mindestens einem Agenten ist vorhanden und wird ausgeführt.

**Standardablauf:** Der Betrachter wählt einen Agenten aus, den er verfolgen möchte. Die visuelle Darstellung wird ständig so angepasst, dass der ausgewählte Agent der Mittelpunkt der Darstellung ist.

## **3.2 Referenzsimulation**

Die in dieser Arbeit durchgeführten Recherchen und Prototypimplementationen sind alle auf dieselbe simple Simulation ausgelegt.

Diese Simulation erhebt keinen Anspruch auf Korrektheit und nahen Bezug zur Realität, und auch nicht darauf eine gut konzipierte Simulation zu sein. Das primäre Ziel dieser Simulation ist, möglichst viele Aspekte einer Agentenbasierten Simulation abzudecken und somit eine Grundlage für Demonstration und Tests zu bieten. Die Simulation ist in SimPy als [real-time Simulation](#)<sup>2</sup> implementiert. Die Referenzsimulation ist als Teil eines Notebooks des D3 Prototyp implementiert und im Appendix<sup>3</sup> vorhanden.

### **3.2.1 Ausgangslage**

Ein Lokal einer kleinen Stadt hat an einem beliebigen Abend eine Anzahl von Besuchern und Besucherinnen. Diese Besucher:innen tanzen gerne, konsumieren gerne Getränke an der Bar, quatschen gerne miteinander und müssen - nachdem sie genug getrunken haben - zur Toilette.

Dieser Nachtclub ist in 4 Bereiche unterteilt: einen Eingangsbereich, eine Tanzfläche, einen Barbereich und einen Toilettenbereich. Die Musik auf der Tanzfläche wechselt regelmässig, und nicht alle Besucher:innen möchten zu allen Musikstilen tanzen. Gewisse Besucher:innen ziehen also Schlager oder Techno vor, andere tanzen nur zu Discostamper. Die Bedienung an der Bar ist zwar bemüht möglichst schnell zu arbeiten, allerdings kann es doch zu Wartezeiten kommen. Ebenso im Toilettenbereich wo nur eine kleine Anzahl an Kabinen zur Verfügung steht.

---

<sup>2</sup>[https://simpy.readthedocs.io/en/latest/topical\\_guides/real-time-simulations.html](https://simpy.readthedocs.io/en/latest/topical_guides/real-time-simulations.html)

<sup>3</sup>Appendix: [d3\\_danceclub/danceclub\\_combination.ipynb](#)

### 3.2.2 Eigenschaften eines Besuchers

*Anmerkung: Die Besucher heissen in der Implementation 'Guest'.*

Aus der oben beschriebenen Situation lassen sich entsprechend folgende Eigenschaften ableiten:

**state:**

Zustand / aktuelle Aktivität des Guest. Element aus [WAITING, TALKING, DANCING, ON\_TOILET].

**location:**

Standort des Guest, also einer der 4 Bereiche [ENTRY, BAR, DANCEFLOOR, TOILET].

**liked\_music\_styles:**

Musikstile zu welchen die Guests gerne tanzen. Auswahl aus [SCHLAGER, TECHNO, DISCOSTAMPFER].

**known\_peers:**

Andere Guests welche der Guest kennt.

**current\_peers:**

Andere Guests mit welchen der Guest aktuell interagiert.

**drink\_level:**

Füllungsgrad des aktuellen Getränks.

**bladder\_level:**

Füllungsgrad der Blase des Guest.

### 3.2.3 Verhaltensregeln

Das definierte Verhalten der Guests wird - wie für Simulationen in SimPy üblich - als Endlosschleife ausgeführt [4]. Die Simulationsumgebung von SimPy übernimmt dabei das Ausführen und Pausieren dieser Routine, und ebenfalls die Terminierung der Routine nach definierter Zeit.

Aus der oben beschriebenen Situation lassen sich folgende Regeln ableiten:

1. Falls `bladder_level > 90` wird Guest sich in die Warteschlange vor der Toilette stellen.
2. Falls `drink_level > 0` wird Guest einen Schluck aus seinem Getränk nehmen.
3. Ist aktuell aufgelegter Musikstil in `liked_music_styles` enthalten, beginnt Guest zu tanzen.
4. Ist `state == DANCING`, und andere Guests mit Aktivität `DANCING` sind in `known_peers` enthalten, beginnt Guest mit diesen zu interagieren, also mit diesen zu tanzen. Diese Guests werden dann in `current_peers` eingefügt.
5. Falls `state == DANCING` und aktueller Musikstil nicht in `liked_music_styles` enthalten, hört Guest auf mit den `current_peers` zu tanzen und verlässt die Tanzfläche. Guest wechselt zu `location BAR` und hat nun den `state WAITING`.
6. Falls `drink_level <= 0` reiht sich Guest in die Warteschlange der Bar ein, um einen neuen Drink zu holen.
7. Falls `location == BAR` und andere Guests in `known_peers` ebenfalls im Barbereich sind, beginnt Guest mit diesen zu interagieren, folglich haben beide Guests nun `state = TALKING`.

### 3.2.4 Eigenschaften eines Bereichs

Aus der oben beschriebenen Situation lassen sich entsprechend die folgenden Eigenschaften für die Bereiche ableiten:

**Gemeinsame Eigenschaften**

**location\_type:**

Typ des Bereichs, Element aus [ENTRY, BAR, DANCEFLOOR, TOILET].

**capacity:**

Kapazität des Bereichs, die Anzahl Guests welche sich im Bereich aufhalten können.

**Dancefloor**

**music:**

Aktuell abgespielter Musikstil.

**Kapazitäten**

**Dancefloor:** 15

**Entry:** 200

**Bar-Bedienung:** 2

**Toiletten-Kabine:** 1

### 3.2.5 Weitere Agenten und Simulationselemente

#### DJ

Das DJ-Simulationsobjekt ist zuständig für das regelmässige Wechseln des Musikstils auf dem DANCEFLOOR.

## 3.3 Prototypen zur Datenübertragung

Eine grosse Herausforderung zu Beginn dieser Arbeit war, Simulationsdaten von Jupyter Notebooks in die Animationsbibliothek zu übertragen. Python Daten, welche in der Zelle eines Notebooks existieren, müssen so bereitgestellt werden, dass sie in JavaScript verarbeitet werden können. Die erste Implementation deklarierte JavaScript Code direkt als Strings in Python. Dieser Code konnte dann als HTML gerendert, und entsprechend ausgeführt werden.

Folgendes Beispiel gibt einen Eindruck:

```
1 from IPython.core.display import display, HTML
2 data = 0
3 display(HTML(''
4     <script type="module">
5         import * as d3 from "https://cdn.skypack.dev/d3@7";
6         let svg = d3.select("#d3_diagram");
7         let numberOfItemsInRow = parseInt(%d, 10);
8         ...
9     </script>
10 '' % data))
```

Dies ist kein stabiler, skalierbarer Weg um grosse Animationslogiken deklarieren zu können.

Die nächste, wohl wichtigste Evolutionsstufe war, eine Extension für Jupyter zu schreiben, welche tieferen Zugang zu Jupyter Kernel und den darin vorhandenen Möglichkeiten hat.

Um die nachfolgenden Erläuterungen und Beschreibungen nachvollziehen zu können, muss erst die Grundlage von Jupyter und Jupyter Extensions geschaffen werden. Die im Rahmen dieser Arbeit untersuchten Möglichkeiten zur Implementation setzen als Grundlage jeweils ein "Custom Widget" auf Basis von ipywidgets ein [5]. Bei einer Widget-Extension dieser Art übernehmen Jupyter, und insbesondere ipywidgets die Implementation zur Synchronisation von Python und Web-Frontend. Dieser Austausch geschieht über Kommunikationskanäle in denen Messages in Form von JSON bidirektional ausgetauscht werden können. Die Dokumentation von ipywidgets stellt folgende Übersicht zur Verfügung:

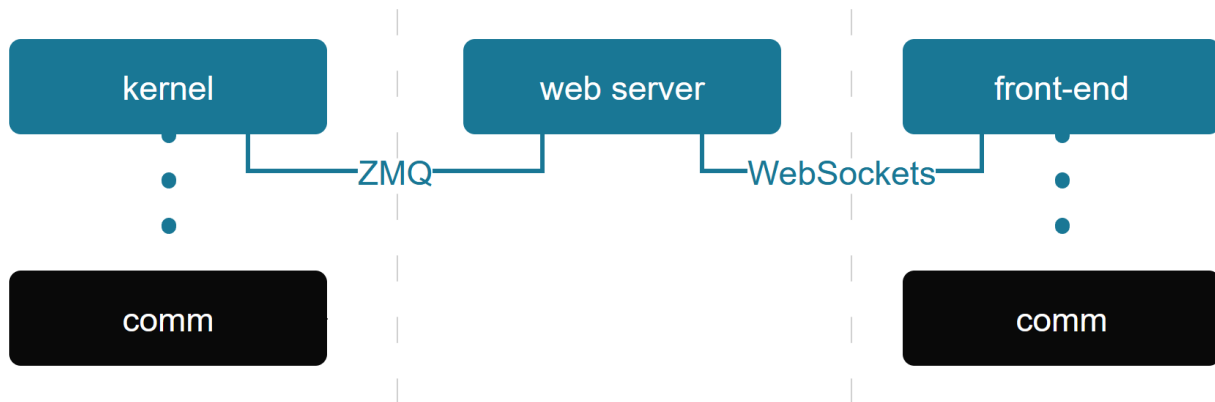


Abbildung 3.2: Jupyter Notebook comms

[6]

Wenn nun also ein synchronisiertes Property eines Widgets im Pythoncode der Notebookzelle verändert wird, wird damit der oben beschriebene Weg zur Datenübertragung ausgelöst. Dies schafft für die Entwicklung von komplexeren Bibliotheken viel Komfort. Sehr leicht können nun Daten, welche von der Simulation produziert werden, an die benötigte Stelle in der Visualisierungslogik übertragen werden.

### 3.3.1 Performance

Die Performance der Implementation - wie in jedem Projekt - ist auch hier ein wichtiger Aspekt. Während dieser Arbeit sind verschiedene Herausforderungen bezüglich der Performance aufgetreten, was wiederum die Stabilität und Zuverlässigkeit der Implementation beeinträchtigte.

Die Anforderungen welche diese Arbeit an die Kommunikationskanäle stellt, bringen eine naive Implementation mit Nutzung der Übertragungsfähigkeiten der Widgets jedoch schnell an ihre Grenzen. Der Kernel von JupyterLab hat ein Limit für die Anzahl solcher Messages welche in einem gewissen Intervall gesendet und empfangen, also bidirektional verarbeitet werden können. Per Default ist dieses Limit bei 3000 Messages in 3 Sekunden. Dieses Limit ist insofern nachvollziehbar, als die Serialisierung und Deserialisierung von JSON Messages sehr CPU intensiv ist. Folgendes Sequenzdiagramm stellt den obigen Ablauf aus einer anderen Perspektive dar:

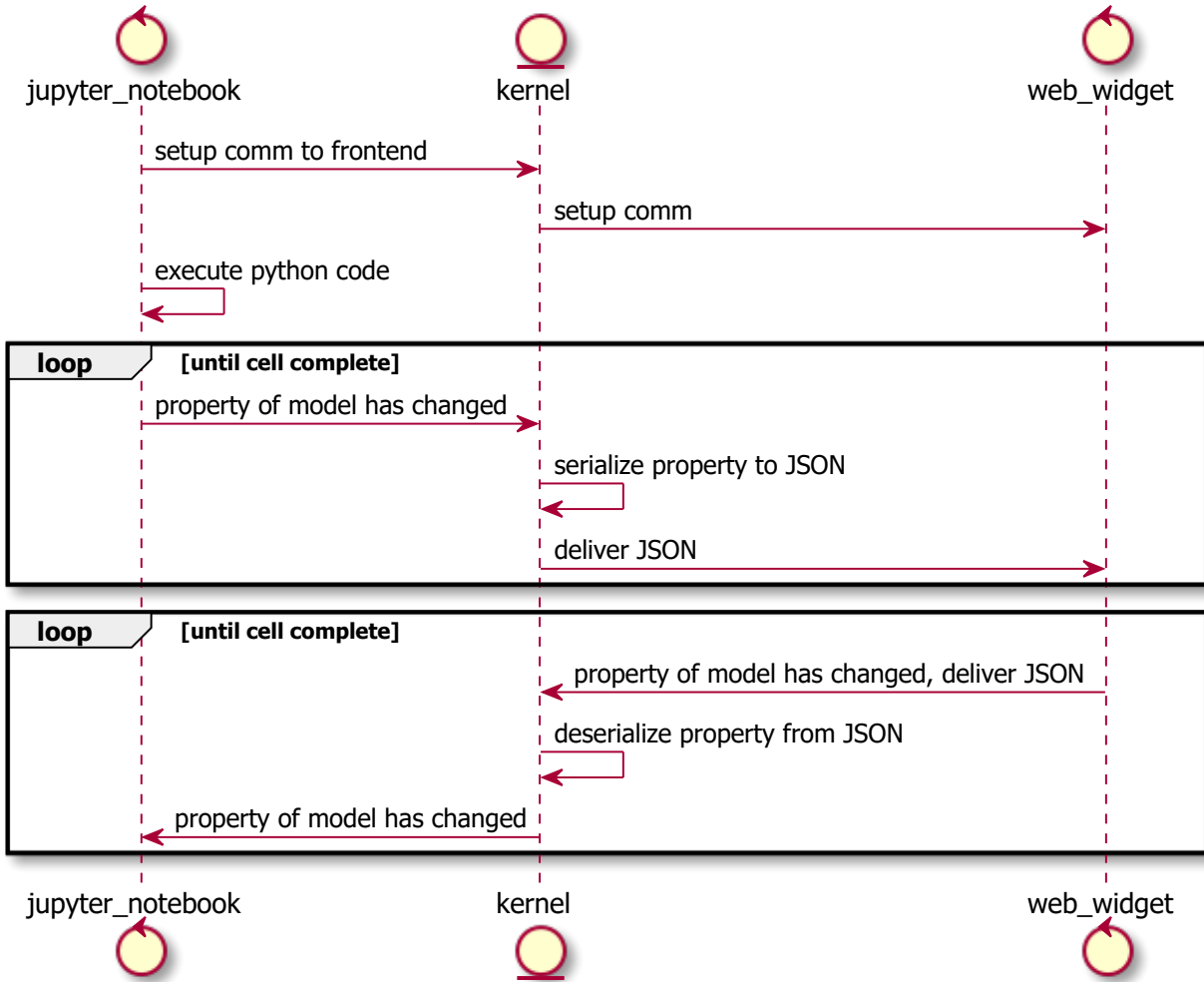


Abbildung 3.3: Jupyter Notebook Datentransfer

Bei jeder Änderung eines Properties in Python, und bei jeder Änderung eines Properties im Web-Frontend, wird also der Vorgang des Sendens einer Message ausgelöst. Im Rahmen dieser Arbeit existiert effektiv nur eine unidirektionale Nachrichtenübermittlung vom Python 'Backend' zum Web-Frontend. Das Web-Frontend hat keine interaktiven Elemente welche die Ausführung in Python beeinflussen. Entsprechend ist der oben dargestellte, zweite Loop im Sequenzdiagramm im Kontext dieser Arbeit nur theoretisch.

### 3.3.1.1 Bottlenecks in frühen Architekturentwürfen

Das Architekturdesign welches im Rahmen dieser Arbeit zustande kam, wurde iterativ entwickelt. Die nachfolgenden Beschreibungen zeigen die Evolution welche geschah, und den Einfluss welche die Performan- cebedenken hatten. Wie zuvor beschrieben sendet also Jupyter bei jeder Änderung an einem Property in Python eine Nachricht an das Web-Frontend. Die erste, naive Implementation hatte den Ansatz, den gesamten relevanten Datenstamm bei jeder Änderung eines Agentenobjekts oder Ressourcenobjekts neu zu bilden, und diesen als Änderung dem Web-Frontend zu übergeben. Allerdings hatte diese Implementation nur zum Ziel, einen vertikalen Durchstich als Prototypen zu erreichen, und konzentriert sich nicht auf die Optimierung der Ressourcenverwendung. Trotzdem wird bei diesem Ansatz schnell klar, dass die Durchsatzrate von JupyterLab schnell überschritten wird, sofern die Agentenobjekte in Anzahl genügend gross, und / oder

schnell mutierend sind. Der erste Prototyp mit D3.js<sup>4</sup> demonstriert, dass die Kommunikation der Änderungen in der Simulation erfolgreich ans Web-Frontend übergeben werden kann. Dieser Prototyp wurde mit wenigen, langsam mutierenden Agenten demonstriert und durchgeführt. Offensichtlich ist jedoch, dass die Serialisierung des gesamten Datenstamms keine optimale Lösung ist. Regelmässig werden bereits bekannte und somit redundante Daten übermittelt, der effektive Informationsgehalt pro Nachricht ist also klein.

### Property based Updates

Die Weiterentwicklung dieses Prototyps bringt das Konzept von ‘Property-based Updates’ mit sich, um diese Ineffizienz zu eliminieren. Das Konzept setzt voraus, dass konsistente Datenzustände sowohl im Backend in Python, als auch im Web-Frontend in TypeScript gehalten werden. Die Synchronisation von Änderungen geschieht hierbei auf Basis einzelner Eigenschaften von einzelnen Objekten. Diese EntityUpdates haben folgende Struktur:

```

1 {
2   "id": "id",
3   "property": "property-mutated",
4   "value": "new-value"
5 }

```

Der Informationsgehalt pro Nachricht ist mit diesem Konzept signifikant höher als zuvor. Folgendes Ablaufdiagramm gibt einen Überblick:

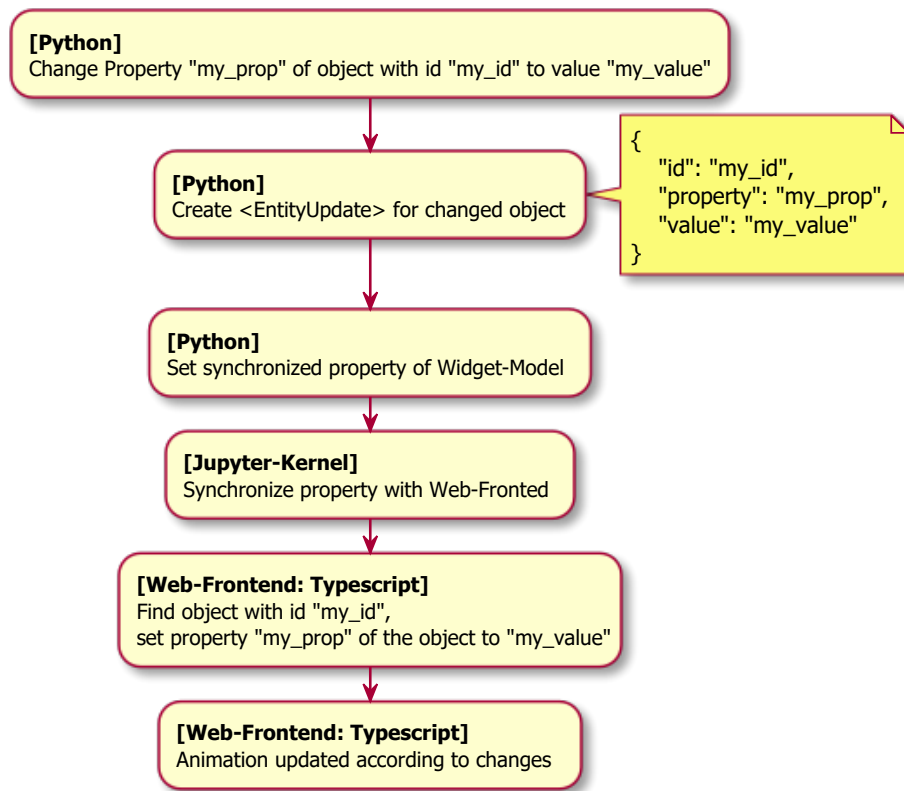


Abbildung 3.4: Property based Update

Wie bereits beim ersten Prototypen funktioniert dieser Ansatz sehr gut für Simulationen mit wenigen Agenten, oder Agenten welche wenig mutieren. Jedoch bereits bei Simulationen mit wenigen hundert Agenten wird

<sup>4</sup>3.4 D3.js Prototyp



auch hier die Nachrichtenkapazität von JupyterLab überschritten.

### Property based Updates mit Message Bundles

In Gesprächen mit der Arbeitsgruppe welche diese Arbeit durchführt und betreut wurde die Anforderung geäußert, dass auch Simulationen mit einer grossen Zahl von Agenten simuliert werden können sollen. Diese Anforderung führte zum nächsten Evolutionsschritt des Softwaredesigns, dem Konzept von **EntityUpdate Bundles**. Dabei werden eine definierte Anzahl Nachrichten gruppiert, und dann gemeinsam als Nachrichtenbündel serialisiert. Dieses serialisierte Nachrichtenbündel fungiert dann als ‘Briefumschlag’ für alle enthaltenen einzelnen “Property Updates”. Entsprechend muss JupyterLab effektiv nur eine Nachricht übertragen. Folgendes Ablaufdiagramm gibt einen Überblick:

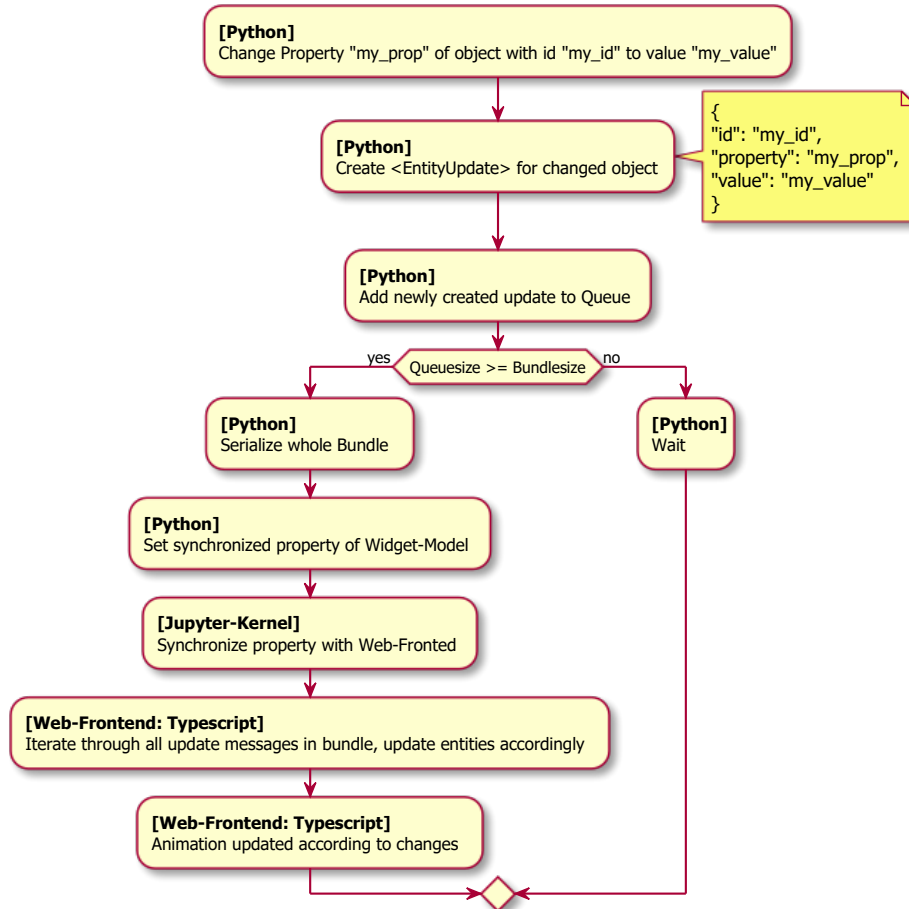


Abbildung 3.5: Property based Update mit Bundles

Dieses Konzept hat grossen Erfolg darin, die effektive Anzahl Nachrichten welche JupyterLab verarbeiten muss zu senken, der Faktor der Verbesserung ist dabei die definierte Grösse des Nachrichtenbündels. Wird eine Nachrichtenbündelgrösse von 5 festgelegt, können anstelle von 3000 msg/3s nun 15'000 msg/3s übertragen werden, bei einer Nachrichtenbündelgrösse von 10 sind es bereits 30'000 msg/3s.

Obwohl erfolgreich, lässt sich bei diesem Ansatz schnell ein Problem feststellen: Nachrichten werden lange nicht, oder am Ende der Simulation sogar niemals übertragen. Dies liegt daran, dass Nachrichtenbündel nicht in garantiert vorhersehbarer Zeit gefüllt werden können. Sind also am Ende der Simulation noch die letzten 3 Nachrichten in der Queue, werden sie dem Web-Frontend nie mitgeteilt.

### Multi-Threaded Property based Updates mit Message Bundles

Um dieses Problem zu lösen, muss Multithreading eingesetzt werden. Ein designierter Thread (“Message-emitter thread”) bearbeitet dabei periodisch die aktuelle Queue welche durch den Main-Thread oder Simulationsthread gefüllt wird. Somit kann zusätzlich zur Bedingung `QueueSize >= BundleSize` eine zeitliche Bedingung hinzugefügt werden. Diese Bedingung besagt, dass (sofern aktuell Nachrichten in der Queue sind) mindestens alle `x` Millisekunden ein Nachrichtenbündel übertragen werden soll, unabhängig von der Grösse ebendieses.

Das zuvor betrachtete Ablaufdiagramm ändert sich entsprechend wie folgt:

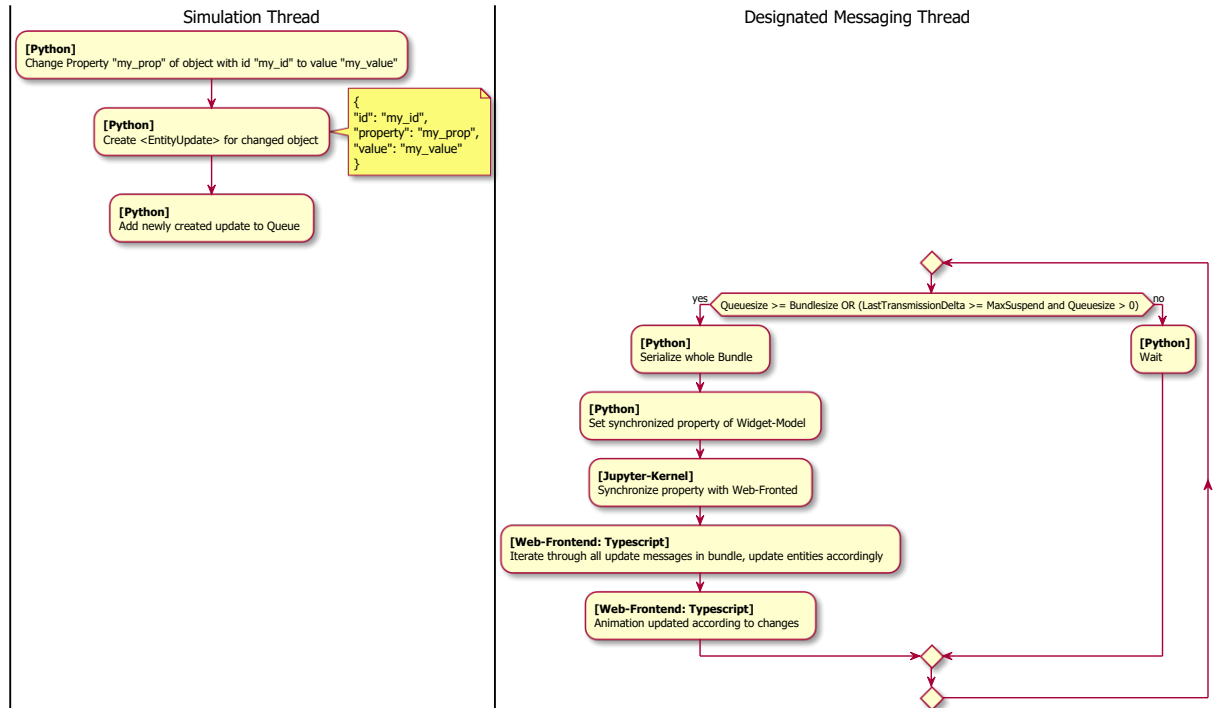


Abbildung 3.6: Property based Update mit Bundles und maximaler suspend time

Die Implementation eines naiven Ansatzes dieser Logik in Python ist an sich trivial. Dafür verantwortlich sind 2 Faktoren. Die temporär suspendierten Nachrichten werden in einer Behälterstruktur gesammelt welche mit garantiert atomaren Funktionen manipuliert werden kann, entsprechend müssen keine Thread-Synchronisierungskonzepte mit Locks eingesetzt werden [7]. Weiter ist es so, dass Python aufgrund des “Global Interpreter Locks” pro Prozess nur einen der aktiven Threads ausführen kann [8].

Obwohl dank dieser beiden Punkte einiger Overhead durch Thread Synchronisation vermieden werden kann, haben Threads an sich trotzdem einen Overhead. Werden nun also die Nachrichtenbündel zu gross, dauert die Serialisierung ebendieser sehr lange - während dieser Zeit ist die Simulation blockiert und kann keine Aktionen durchführen. Um dies zu verbessern ist es also nötig, die Grösse der Nachrichtenbündel, und die Maximale Suspendierungsdauer sensibel zu wählen. In der Realität zeigt sich, dass Änderungen an der Anzahl der Agenten, oder der Häufigkeit von Mutationen die idealen Werte dieser beider Parameter stark beeinflussen. Um für jeweilige Simulationen die besten Werte zu finden, werden wohl mehrere Versuche durch den Anwender dieses Projekts nötig sein. Weiter ist es so, dass die Serialisierungsdauer, und damit verbunden die maximal mögliche Desynchronisation des Web-Frontends relativ zur effektiven Simulation direkt von der eingesetzten Hardware abhängen.

### Dynamische Skalierung der Bündelgrössen

In Versuchen hat sich gezeigt, dass die Referenzsimulation - vermutlich auch weil diese nicht von Simulationsexperten implementiert wurde - besonders zu Beginn der Simulation eine hohe Anzahl von Eigenschaftsmutationen aufweist. Somit sind zu Beginn sehr grosse Nachrichtenbündel ideal, später aber zeigt sich, dass Nachrichtenbündel nahezu überflüssig sind. Um dieser Realität gerecht zu werden, wurde damit experimentiert die Bündelgrösse dynamisch zu skalieren. Dabei wurde, falls wiederholt die maximale Anzahl Nachrichten in einem Bündel übertragen wurden, die Bündelgrösse mit einem Faktor erweitert, und umgekehrt, falls wiederholt Bündel mit weniger als der möglichen Grösse übertragen wurde, die Bündelgrösse verkleinert. Dieser Ansatz - obwohl zumindest teilweise erfolgreich - kann jedoch nicht als allgemeingültig angesehen werden. Es wird vermutet, dass der Erfolg dieses Ansatzes stark von der spezifischen Implementation der Simulation abhängt. Sollten bei Folgearbeiten weiterhin Performanceprobleme auftreten, ist vorstellbar, dass dieser Ansatz weiterverfolgt werden kann, es müssen allerdings zuvor simulationsagnostische Testbedingungen geschaffen werden, um diese Hypothese zu überprüfen.

### 3.3.1.2 Fazit zur Performance in Jupyter

Sehr grosse Simulationen (Anzahl Agenten > 5000) stellen für die aktuelle Architektur der Nachrichtenübermittlung eine Herausforderung dar. Es ist vorstellbar, dass eine Implementierung dieses Ansatzes den Anwendenden die Möglichkeit gibt, die Art der Nachrichtenübermittlung zu konfigurieren, sodass für die jeweilige Simulation die möglichst ideale Zusammensetzung eingesetzt werden kann.

Die aktuellen Limits der Performance können im entsprechenden Kapitel<sup>5</sup> eingesehen werden.

### 3.3.1.3 Performance im Web-Frontend

In den vorhergehenden Abschnitten werden die Limits der aktuellen Architektur in Zusammenhang mit JupyterLab behandelt. Ebenfalls ist darin von “sehr grossen Simulation” die Rede, also Simulationen mit mehreren Tausend Agenten. Diese Agenten müssen im Frontend ebenfalls dargestellt werden können. Die anfänglich eingesetzte Javascript Bibliothek `D3.js`<sup>6</sup> rendert die definierten Elemente als SVG oder mittels HTML5 Canvas, und hat ebenfalls Limits. So können ‘nur’ rund 10’000 HTML Elemente dargestellt werden, bevor die Performance merklich degradiert. [9]

Andere Libraries, konkret `PixiJS`<sup>7</sup> oder `three.js`<sup>8</sup>, setzen für die Darstellung von dynamischen Objekten auf die Hardwareunterstützung durch Grafikkarten. Durch den Einsatz dieses Konzepts erreichen sie deutlich höhere Kapazitäten bei der Darstellung von Objekten.

## 3.4 D3.js Prototyp

Dieser Prototyp ist eine funktionsfähige JupyterLab Extension, welche ein `ipywidget`<sup>9</sup> Custom Widget zur Verfügung stellt. Der Prototyp zeigt auf, wie eine bestehende Simulation - in diesem Fall die Nachtclub Referenzsimulation - welche in einem Jupyter Notebook implementiert ist, mit Verwendung von D3 visualisiert und animiert wird. Für die Integration von JupyterLab und Animation wurde eine Vorgängerversion des im Kapitel `Prototypen zur Datenübertragung`<sup>10</sup> beschriebenen Prototypen verwendet. [10]

### 3.4.1 Implementierte Funktionalitäten

#### 3.4.1.1 Visualisierung und Animation

Die naive Implementation des Python-Teils der Extension ermöglicht, dass durch die Simulation ausgelöste Änderungen an das Custom Widget übertragen werden und im JavaScript behandelt werden können. Bei jeder Änderung wird der gesamte Zustand der Simulation als JSON übertragen. Beim initialen Aufruf

---

<sup>5</sup>4.1 Qualitätsziele

<sup>6</sup><https://d3js.org/>

<sup>7</sup><https://pixijs.com/>

<sup>8</sup><https://threejs.org/>

<sup>9</sup><https://ipywidgets.readthedocs.io/en/latest/index.html>

<sup>10</sup>3.3 Prototypen zur Datenübertragung

des Custom Widget werden das Spielfeld und die Bereiche erstellt und als SVG bestehend aus [SVG rect Elementen](#)<sup>11</sup> im Notebooks dargestellt. Anschliessend werden die einzelnen Agenten ausgelesen. Falls der Agent unbekannt ist oder sich verändert hat, wird er neu als [SVG circle Element](#)<sup>12</sup> visualisiert.

Im laufenden JupyterLab kann das existierende [danceclub\\_combination.ipynb](#)<sup>13</sup> Notebook gestartet werden und mit Klick auf den `start` Button wird die Simulation gestartet und die Animation beginnt.

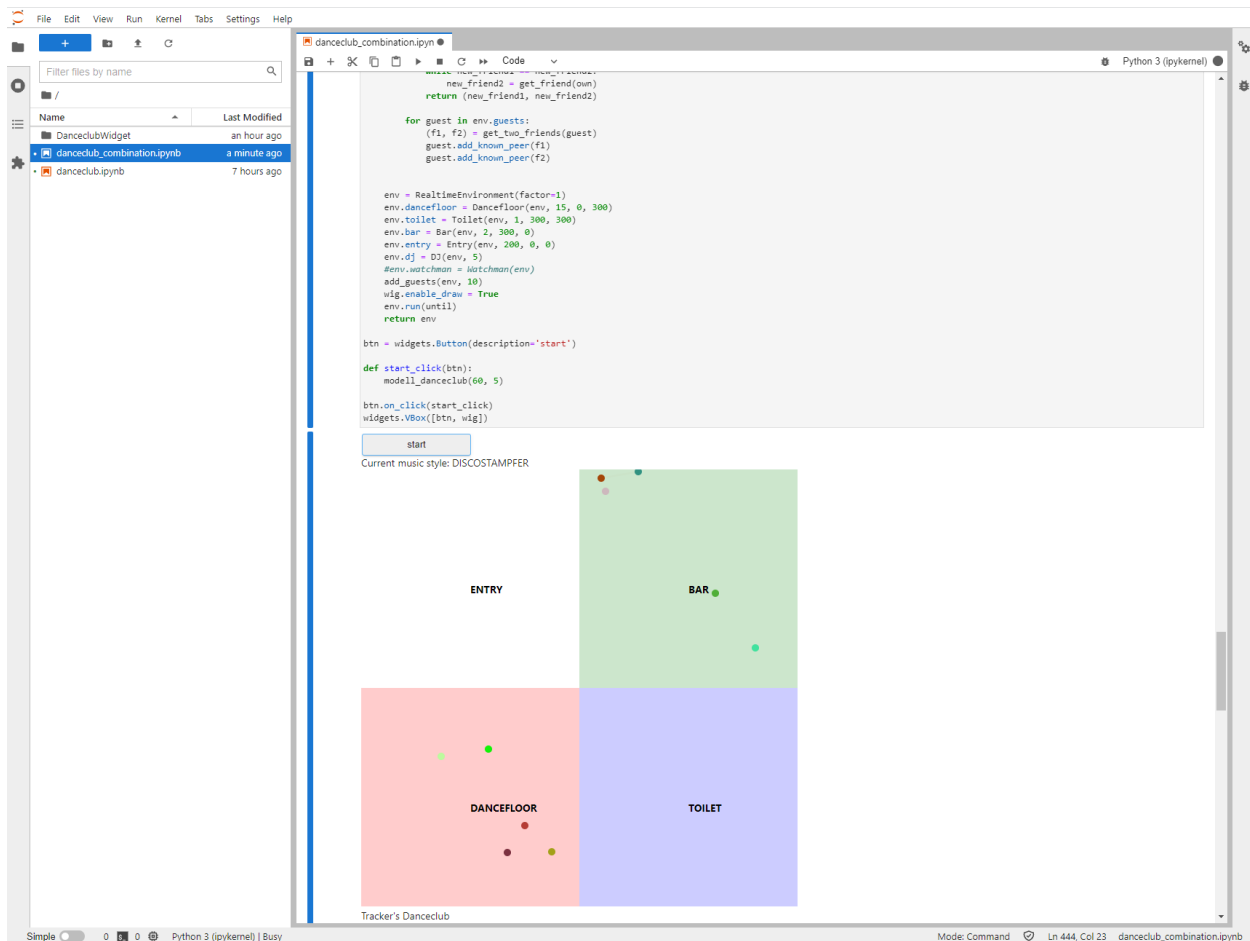


Abbildung 3.7: D3 Prototyp: Visualisierte Simulation

Eigenschaften wie die Höhe oder Breite des Spielfelds und der Bereiche sind als Teil der Simulationsobjekte definiert und werden für die Visualisierung ausgelesen. Das Erstellen des Spielfelds sowie das Definieren dessen Eigenschaften müssen im Notebook wie folgt vorgenommen werden:

```

1 import DanceclubWidget as dc
2 self.wig = dc.Club()
3 self.wig.value = "Danceclub"
4 self.wig.height = 600
5 self.wig.width = 600

```

<sup>11</sup><https://developer.mozilla.org/en-US/docs/Web/SVG/Element/rect>

<sup>12</sup><https://developer.mozilla.org/en-US/docs/Web/SVG/Element/circle>

<sup>13</sup>Appendix: d3\_danceclub/danceclub\_combination.ipynb

Im JavaScript werden die Werte des Spielfelds mit der Verwendung der Funktion `drawField`, welche Teil der in diesem Prototyp implementierten Funktionalität ist, visualisiert:

```
1 animations.drawField(  
2   {  
3     cells: cells,  
4     height: this.model.get('height'),  
5     width: this.model.get('width'),  
6   },  
7   'svgcontainer'  
8 );
```

Im Verlauf der Simulation entstehen Situationen in welchen die Agenten miteinander kommunizieren. Die Kommunikation wird als SVG `line Element`<sup>14</sup> in der Farbe des Agenten von welchem die Kommunikation ausgeht dargestellt.

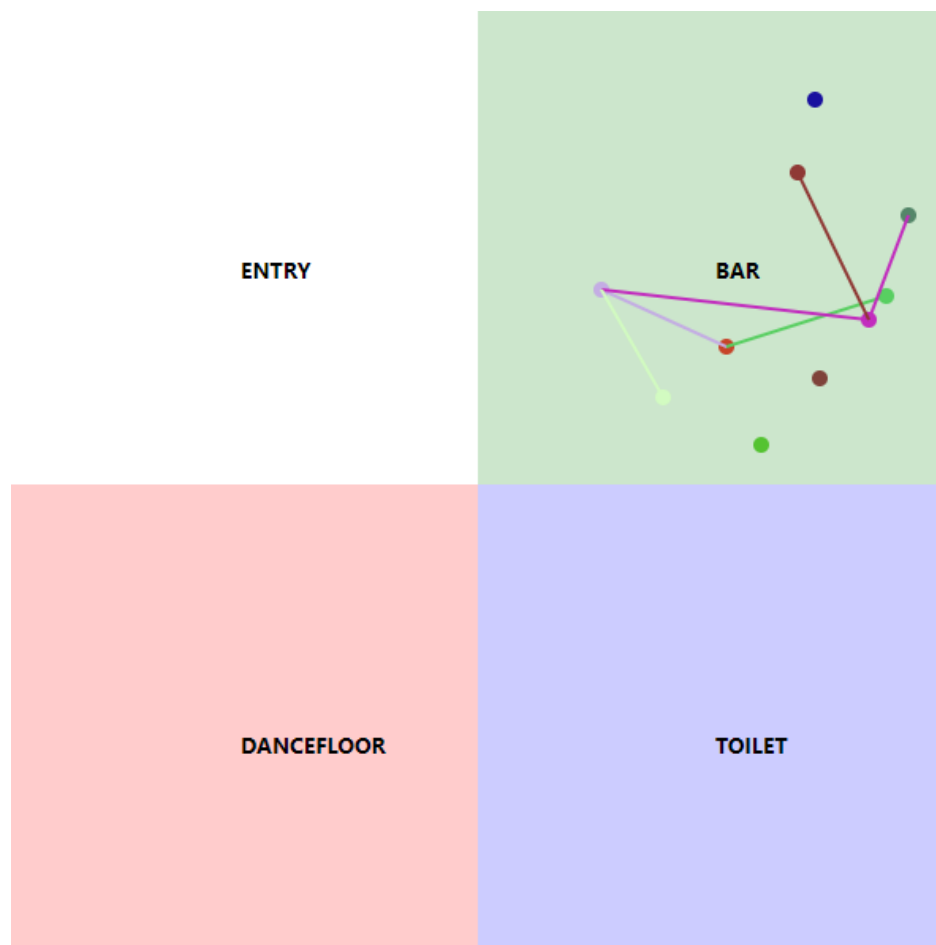


Abbildung 3.8: D3 Prototyp: Visualisierung der Kommunikation

Der Status des Agenten beeinflusst sein Verhalten, in diesem Fall wird anhand der `location` eines Agenten unterschiedliches Verhalten abgebildet. So bewegen sich Agenten, welche sich im Bereich `DANCEFLOOR` befinden 8-förmig, als würden sie tanzen. Befinden sich die Agenten hingegen im Bereich `Bar`, wird die Kommunikation dargestellt.

<sup>14</sup><https://developer.mozilla.org/en-US/docs/Web/SVG/Element/line>

### 3.4.1.2 Einschränkungen

Der Prototyp funktioniert, hat aber noch folgende Bugs:

- Eine Simulation kann mit Verwendung des `start` Button nur einmal gestartet werden, für einen zweiten Start muss die Seite neu geladen werden.
- Die Kommunikation wird nicht immer korrekt dargestellt, teilweise bleiben Kommunikationslinien zu lange sichtbar.

#### 3.4.1.2.1 Performance

Während der Entwicklung des Prototyps sind Fragen bezüglich Performance aufgekommen, und die Anforderung für eine sehr grosse Anzahl Agenten wurde gestellt. Da D3 ohne Hardwareunterstützung durch die Grafikkarte auf dem DOM operiert, sind gewisse Einschränkungen vorhanden und das Visualisieren von mehr als 10'000 Elementen ist nicht mehr in der gewünschten Qualität möglich. Für eine flüssige Visualisierung und Animation bei einer hohen Anzahl Elemente, eignen sich Visualisierungsbibliotheken mit einer Hardwareunterstützung durch die Grafikkarte, wie beispielsweise [threejs](#)<sup>15</sup>, [PixiJS](#)<sup>16</sup>, [D3FC](#)<sup>17</sup> oder [Stardust](#)<sup>18</sup> besser als D3 [\[11\]](#) [\[9\]](#) [\[12\]](#).

### 3.4.2 Fazit

Dieser Prototyp hat bestätigt, dass ein `Custom Widget` sich eignet, um eine vorhandene Simulation in einem Jupyter Notebook im Browser zu visualisieren. D3 ist intuitiv anzuwenden und verfügt über die Funktionalitäten die zur Implementation benötigt werden. Aufgrund der Performanceeinschränkungen eignet sich D3 aber nur für eine Visualisierung mit einer nicht zu hohen Anzahl Agenten.

## 3.5 three.js Prototyp

Der [three.js](#)<sup>19</sup> Prototyp ist ein [TypeScript Projekt](#)<sup>20</sup> mit welchem die Möglichkeiten und Funktionalitäten von three.js untersucht wurden. Das Projekt verwendet [esbuild](#)<sup>21</sup> und [npmjs](#)<sup>22</sup>. Der Prototyp ist nicht in ein Jupyter Notebook eingebunden. Bewegungen von Agents werden in diesem Prototyp durch UI Elemente ausgelöst.

### 3.5.1 Implementierte Funktionalitäten

#### 3.5.1.1 Spielfeld und Spielfeldbereiche visualisieren

Das Spielfeld wird als Rechteck mit einer Breite und Höhe definiert. Für die Spielfeldbereiche muss eine Position mit x / y Koordinaten, Breite und Länge angegeben werden.

---

<sup>15</sup><https://threejs.org/>

<sup>16</sup><https://pixijs.com/>

<sup>17</sup><https://github.com/d3fc/d3fc>

<sup>18</sup><https://github.com/stardustjs/stardust>

<sup>19</sup><https://threejs.org/>

<sup>20</sup>[https://gitlab.ost.ch/moritz.schiesser/sa\\_simp\\_animationlib/-/tree/master/research/threejs\\_investigations](https://gitlab.ost.ch/moritz.schiesser/sa_simp_animationlib/-/tree/master/research/threejs_investigations)

<sup>21</sup><https://esbuild.github.io/>

<sup>22</sup><https://www.npmjs.com/>

## Hi three.js



Abbildung 3.9: Visualisierung des Spielfelds und der Bereiche mit three.js

Die Eigenschaften eines Bereichs wie Name und Farbe werden entsprechend visualisiert.

### 3.5.1.2 Agenten visualisieren und animieren

In diesem Prototyp werden die Agenten als 3D-Model eines Hundes dargestellt. [13] Im Verlauf der Entwicklung wurden zuerst Kugeln zur Darstellung für die Agenten verwendet, als Kugeln können auf einer high-end Maschine 5000 Agenten gleichzeitig und flüssig animiert werden. Die Darstellung der Agenten als 3D-Model eines Hundes ist nicht performanceoptimiert und deshalb wurde keine hohe Anzahl an gleichzeitig animierten Agenten erreicht.

Die Agenten können mit dem Button `Move Agents` verschoben werden. Sobald sich die `location` eines Agenten während der Simulation verändert, würde diese Funktionen ausgelöst werden.

## Hi three.js

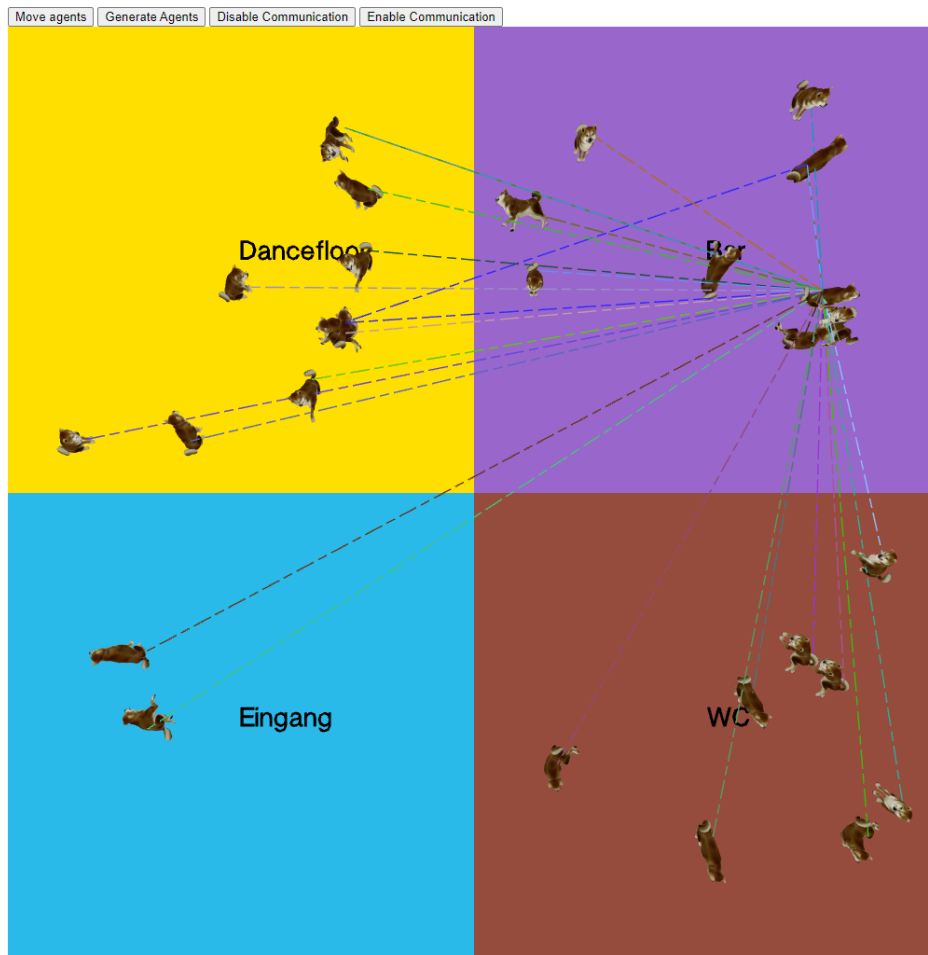


Abbildung 3.10: Visualisierung der Agenten mit three.js

Die Seitenansicht ermöglicht das Eintauchen in die Szene.



## Hi three.js

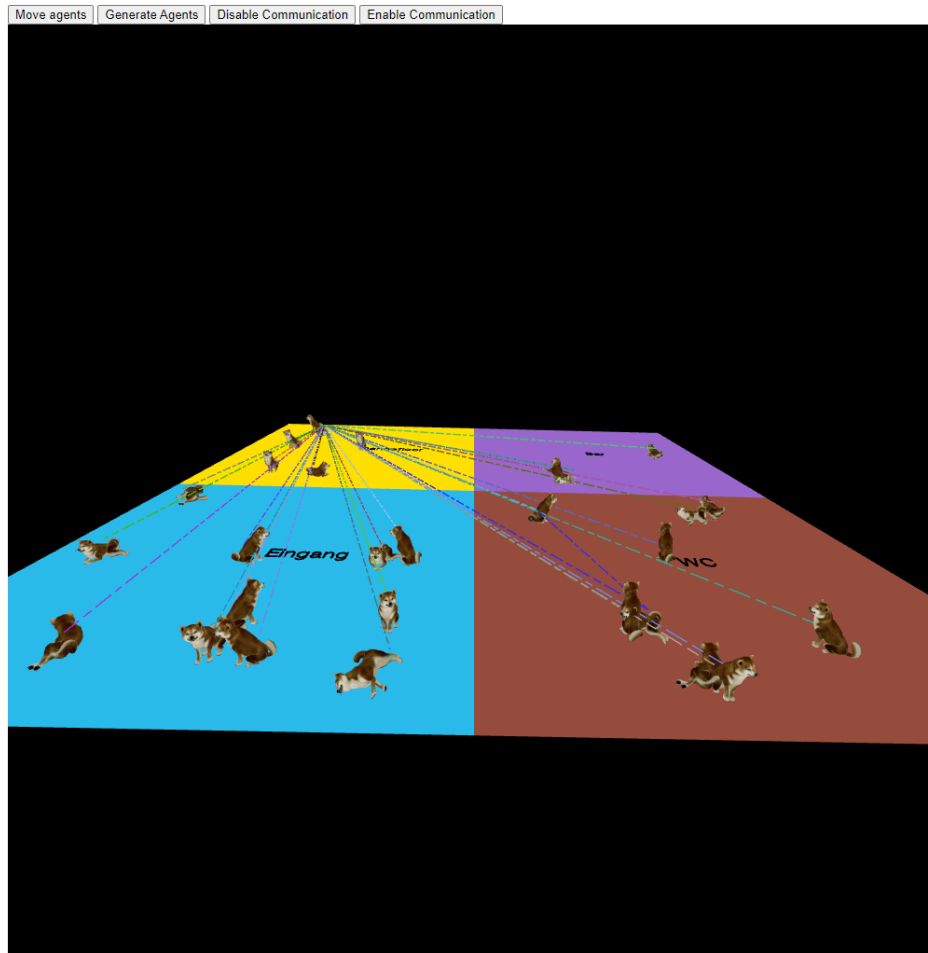


Abbildung 3.11: Visualisierung der Agenten in Seitenansicht mit three.js

Das 3D-Model verfügt über Animationen die abgespielt werden, solche Animationen können zum Abbilden des Zustands des Agenten verwendet werden. Die Kamera lässt sich in diesem Beispiel verschieben, was ermöglicht das Spielfeld aus verschiedenen Perspektiven zu betrachten. Zusätzlich kann auch zur Mitte gezoomt werden, um das Geschehen genauer zu betrachten.

### 3.5.1.3 Agenten Kommunikation visualisieren

Wie auf den Bildern oben ersichtlich, wird die Kommunikation zwischen Agenten als gestrichelte Linie dargestellt. Eine Besonderheit dieses Prototyps ist, dass sich die Linie fließend in die Richtung des referenzierten Agenten bewegt. Falls beide Agenten sich gegenseitig referenzieren, werden 2 Linien erstellt, welche sich in die jeweilige Richtung bewegen. Im momentanen Prototypen überlappen sich diese Linien.

### 3.5.2 Fazit

Three.js ist für die 3D-Entwicklung ausgelegt, und entsprechend steil ist die Lernkurve. Um three.js professionell einzusetzen, müssen verschiedene 3D Konzepte wie Kameras, Szenen, renderLoop, Geometrien, Materialien erarbeitet werden. Die Visualisierung wird im 2D Raum dargestellt, das heisst ein Grossteil der Features von three.js wird nie benötigt.

Three.js wird interessant, falls die Visualisierung in 3D gemacht wird. Das führt aber dazu das ein Anwender

zusätzliche Konzepte kennen muss, dazu gehört unter anderem, dass für jedes Element neu die z-Achse definiert werden muss, dass Bereiche als 3D Modell, Würfel oder andere geometrische Form definiert werden, dass je nach Darstellung eine visuelle Verbindung zwischen Bereichen definiert werden muss.

Three.js ist eine geeignete, performante Alternative zu D3.

### 3.6 PixiJS Prototyp

Der PixiJS Prototyp ist ein eigenständiges TypeScript Projekt welches die Möglichkeiten und Fähigkeiten von PixiJS erforscht. Die animierten Daten werden dabei nicht von einer echten Simulation erstellt, sondern direkt in TypeScript synthetisiert oder definiert. Unter anderem werden dafür auch zufällige Agents erstellt. Der Prototyp ist nicht in ein Jupyter Notebook eingebunden. Bewegungen von Agents werden in diesem Prototyp durch UI Elemente ausgelöst.

PixiJS ist eine JavaScript Bibliothek welche die Vorteile und Leistungskapazitäten von WebGL nutzt. Damit erreicht PixiJS sehr gute Performance im Allgemeinen und hohe Werte in der Anzahl der gleichzeitig renderbaren Elemente. Auf leistungsstarker Hardware können damit über 200'000 Elemente gleichzeitig bei über 60 FPS dargestellt werden [14].

Der Einsatz von PixiJS stellt sicher, dass dieses Projekt nicht durch Leistungsengpässe der JavaScript Bibliothek beeinträchtigt wird. Die API welche PixiJS anbietet ist intuitiv und schnell verständlich. Unter anderem deshalb ist der Prototyp welcher mit PixiJS geschrieben wurde am weitesten fortgeschritten.

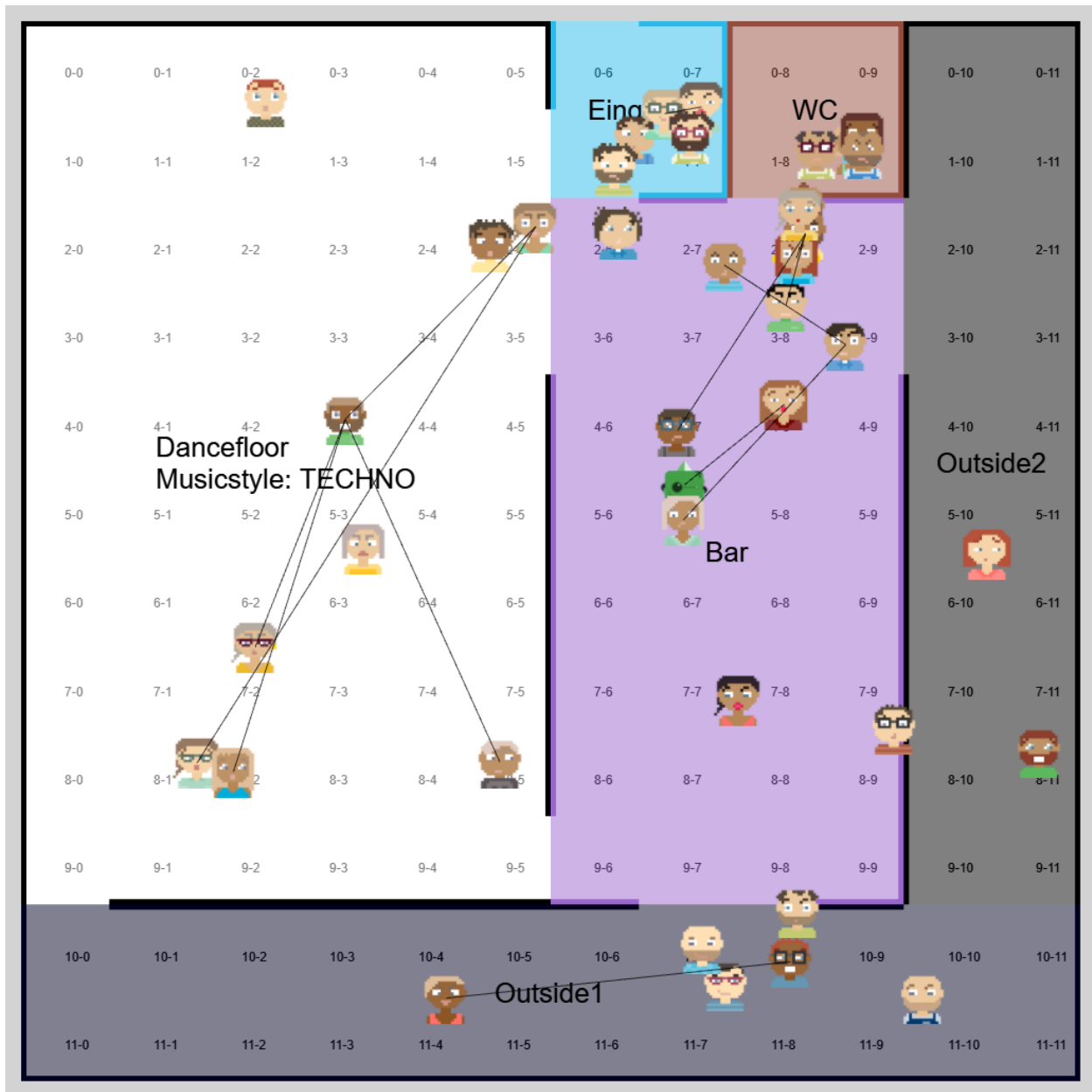


Abbildung 3.12: Screenshot des mit PixiJS entwickelten Prototypen

### 3.6.1 Implementierte Funktionalitäten

#### 3.6.1.1 Wände und Wanddurchbrüche / Türen

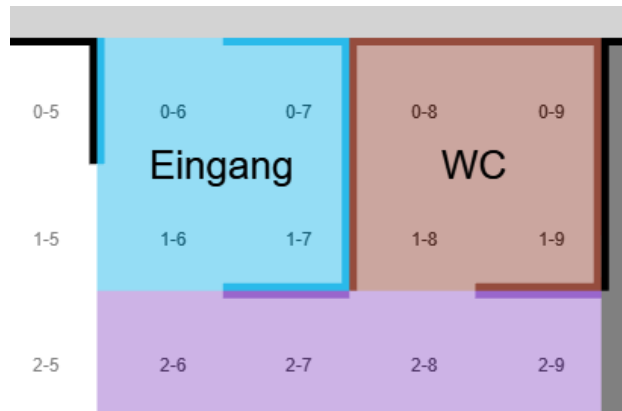


Abbildung 3.13: Wände und Wanddurchbrüche / Türen mit PixiJS

Der Prototyp kann aufgrund der definierten Durchgänge eines Bereichs implizit die Wände ebendieses erkennen und darstellen. Wände werden dabei als stärkere Farbvariation der Hintergrundfarbe dargestellt.

#### 3.6.1.2 Eindeutige Avatare für alle Agents

In frühen Iterationen dieses Prototyps wurden Agents als eingefärbte Kreise auf dem Spielfeld dargestellt. Die Aktionen und Bewegungen eines konkreten Agents nachzuvollziehen, war dementsprechend schwierig. Um diesen Umstand zu verbessern, generiert der Prototyp Avatare, wobei der definierbare Name der Agents als Seed für die Generierung verwendet wird. Diese Avatare werden mit der Bibliothek [DiceBear<sup>23</sup>](https://avatars.dicebear.com/) erstellt und können als SVG von PixiJS verarbeitet und dargestellt werden.



Abbildung 3.14: Eindeutige Avatare für Agents mit PixiJS

*Im Rahmen dieses Prototyps wurden die Agents, ihr Geschlecht und ihre Namen zufällig generiert.*

#### 3.6.1.3 Panning und Zooming innerhalb des Playgrounds

Bereits bei einer mittelgrossen Anzahl von Agents ist es teilweise so, dass die Agents sich auf kleinem Raum drängen. Um dabei trotzdem einen guten Überblick behalten zu können, wurde für diesen Prototyp

<sup>23</sup><https://avatars.dicebear.com/>

die Möglichkeit des Vergrößerens (Zooming) und des Hin- und Herschiebens (Panning) bei Vergrößerung implementiert.

### Hi PIXI.js

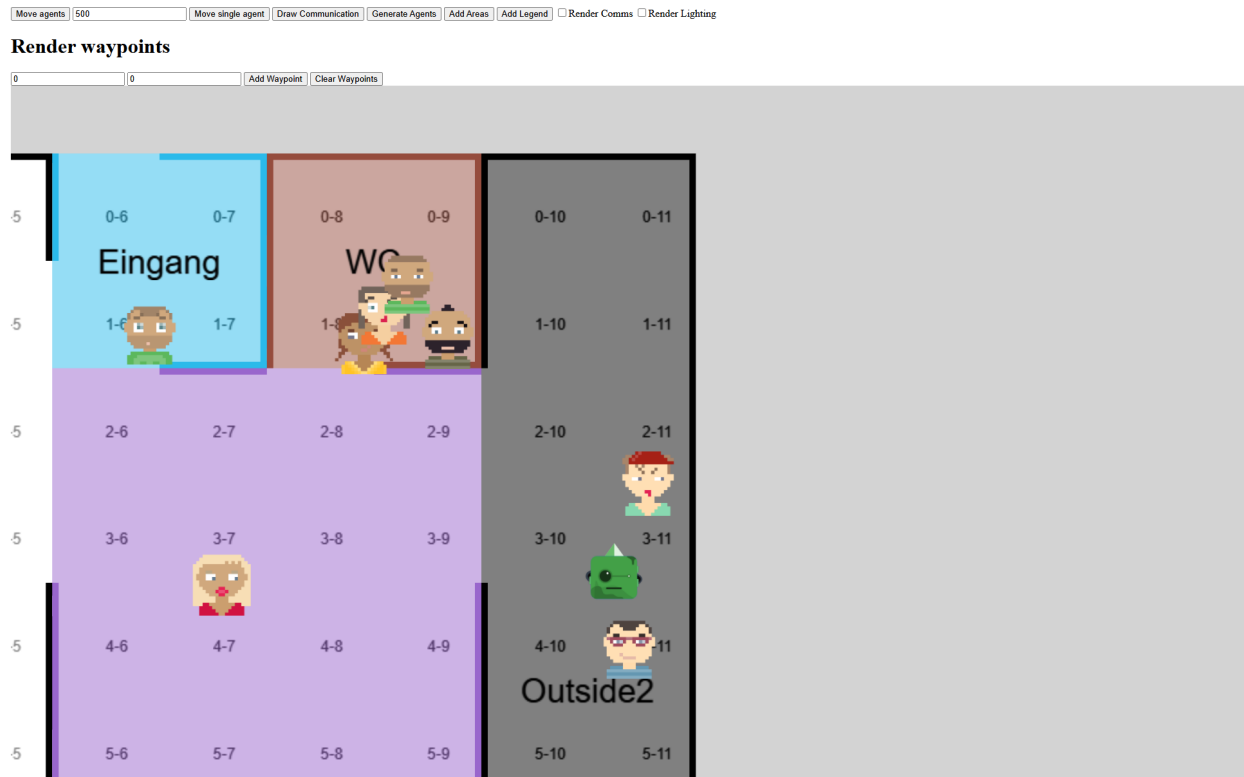


Abbildung 3.15: Vergrößerte Ansicht des Playground mit PixiJS

#### 3.6.1.4 Verfolgen von Agents

Gegebenenfalls sind Betrachterinnen und Betrachter insbesondere an einem einzelnen, konkreten Agent interessiert. Dieser Prototyp unterstützt das Verfolgen von einzelnen Agents auf beliebiger Zoomstufe. Somit kann immer die unmittelbare Umgebung eines einzelnen Agents im Überblick behalten werden.

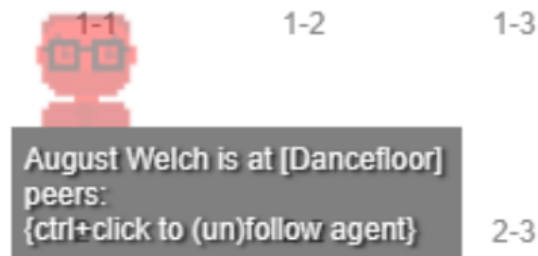


Abbildung 3.16: Tooltip eines Agents mit PixiJS

### 3.6.1.5 Kollisionsfreie Bewegung von Agents

Wenn sich Agents von einem Bereich in den anderen bewegen, respektieren sie die Wände und wählen einen Pfad, mit dem sie durch die Durchgänge in den nächsten Bereich gehen.

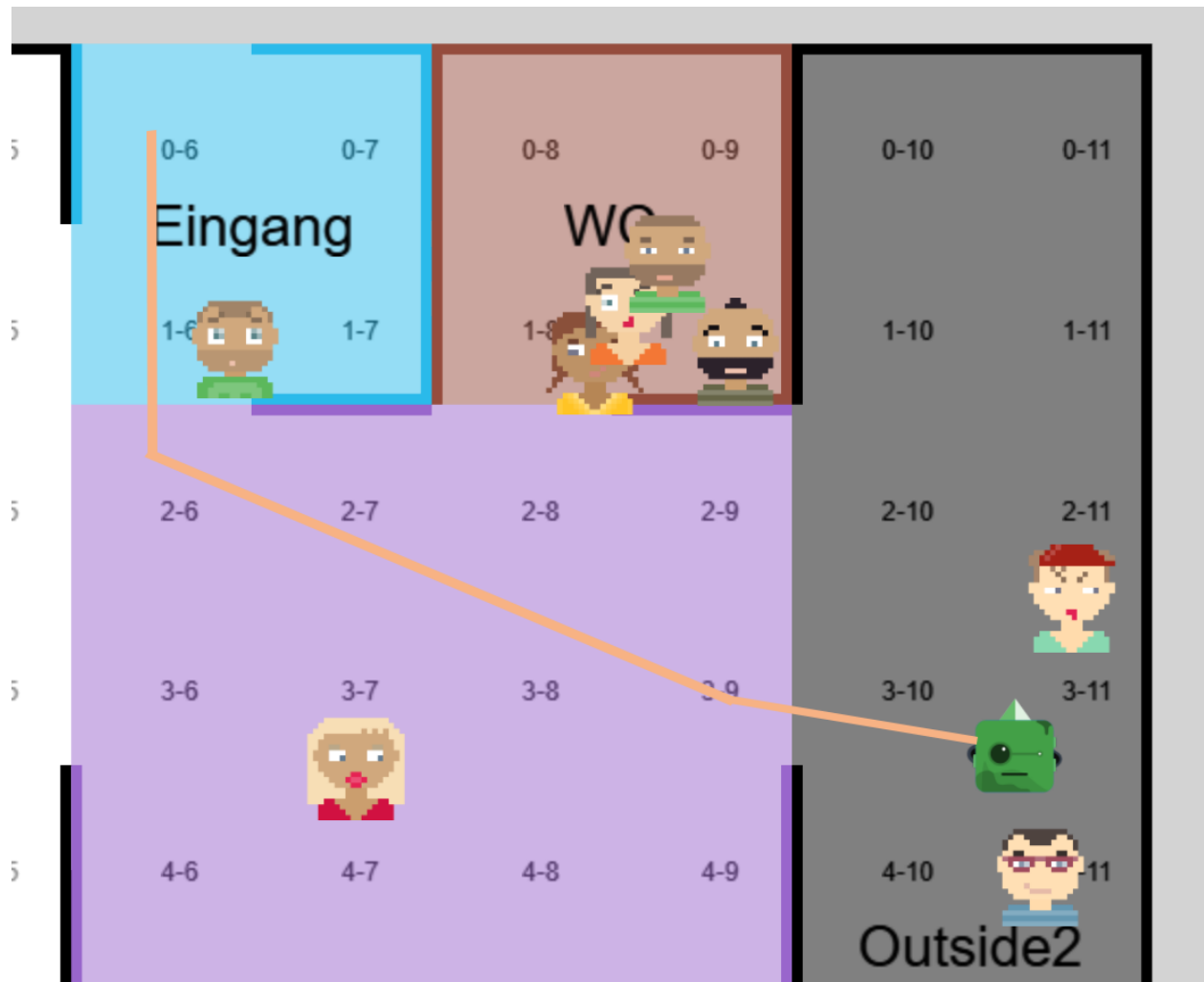


Abbildung 3.17: Pfadfindung des grünen Roboters in Beige mit PixiJS

### 3.6.1.6 Hohe Anzahl von Agents

Obwohl bei diesem Prototyp keine konkreten Performanceoptimierungen vorgenommen wurden, sind, können mehrere Tausend unterschiedlich aussehende Agents dargestellt werden - zumindest ohne die Darstellung der Kommunikationslinien.

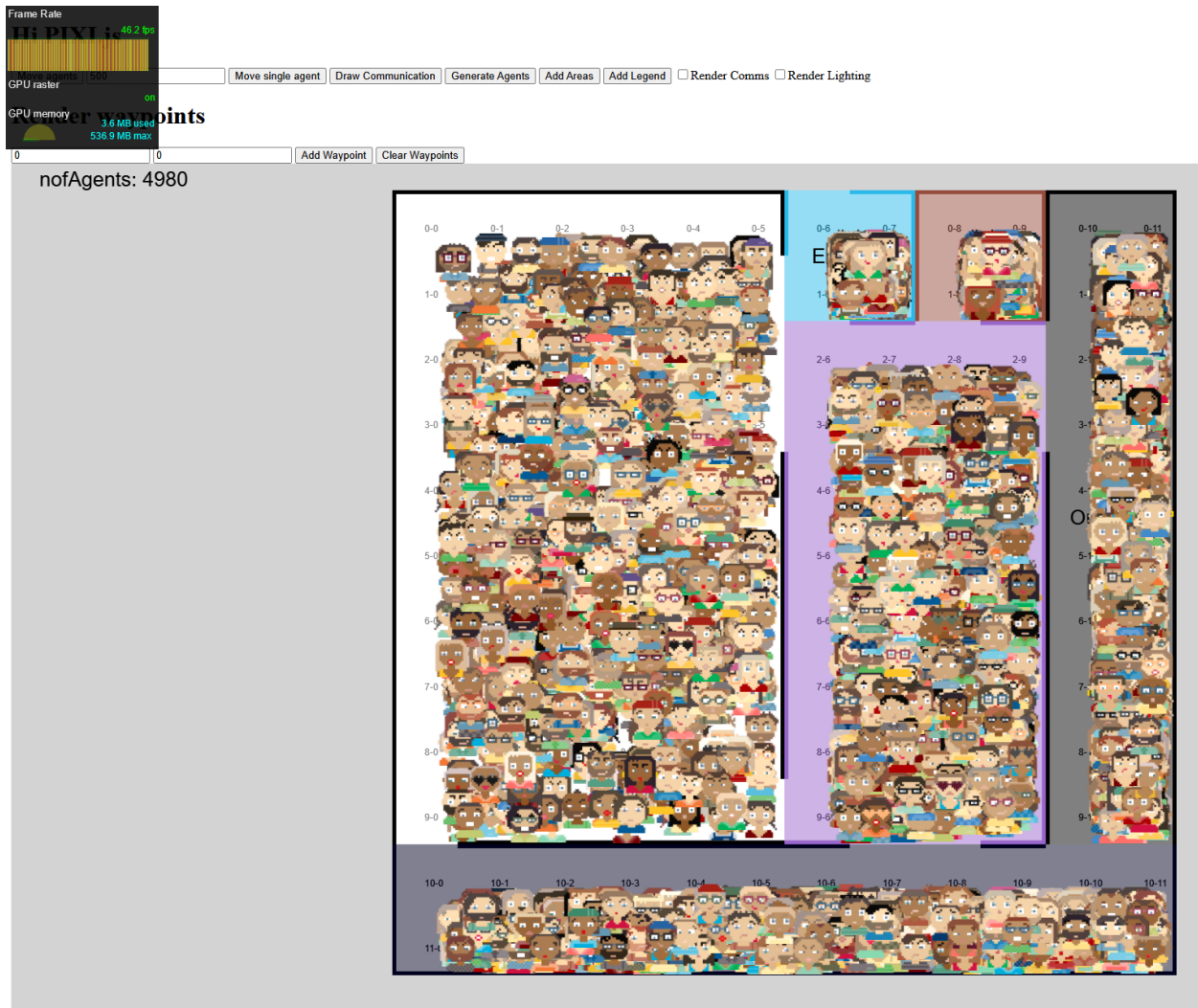


Abbildung 3.18: 4980 Agenten ohne Kommunikationslinien: 46 FPS mit PixiJS

Aktiviert man nun aber die Kommunikationslinien leidet die Performance.

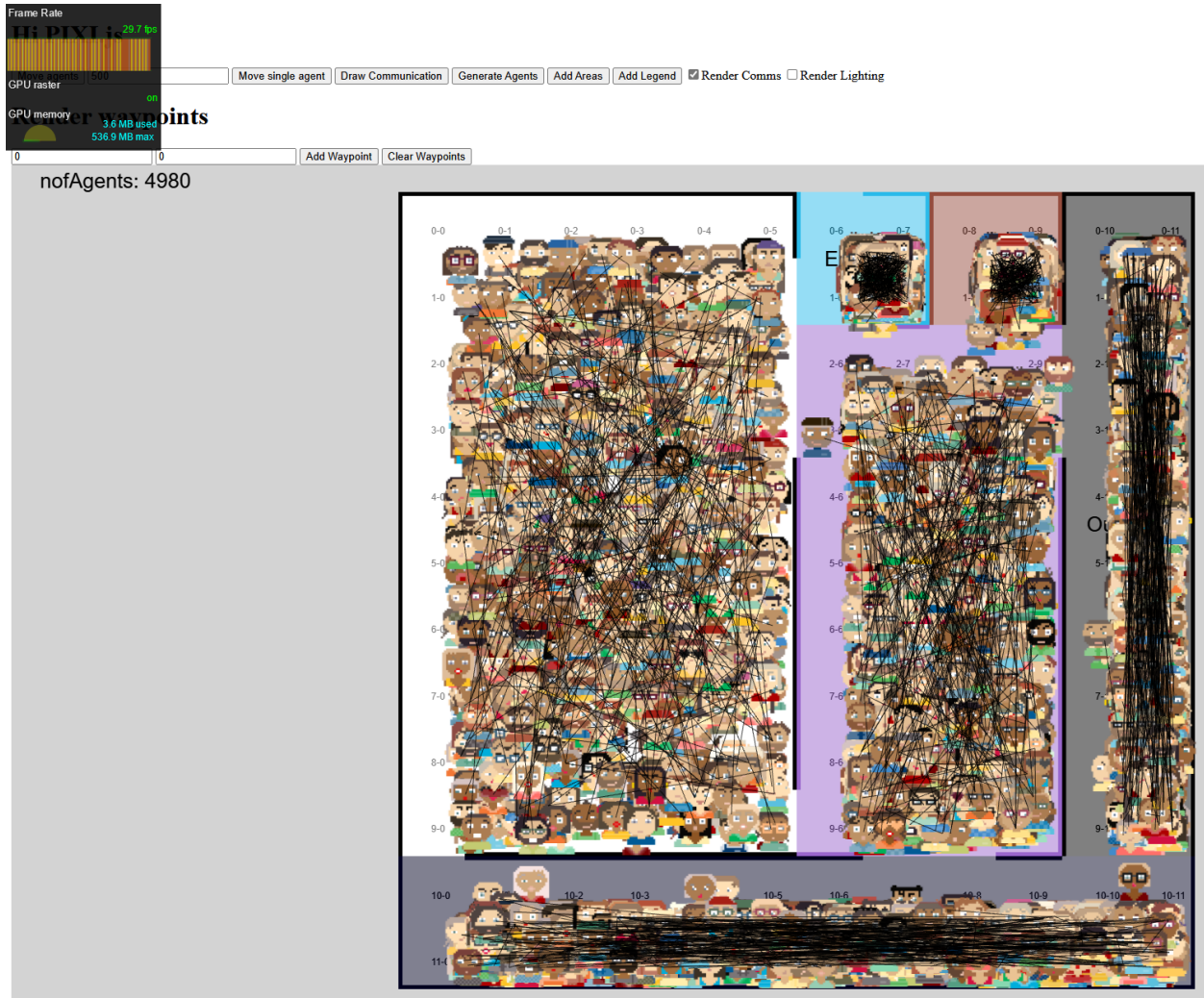


Abbildung 3.19: 4980 Agenten mit Kommunikationslinien: 29 FPS mit PixiJS

Dies liegt daran, dass die Kommunikationslinien die sich bewegenden Agents verfolgen. Diese “mitverfolgenden” Kommunikationslinien sind nicht zwingend eine Kernfunktionalität dieses Projekts. Zudem ist die Implementation der Linien sicherlich naiv. Eine reifere Implementation könnte hier Optimierungen vornehmen.

### 3.6.1.7 Zusätzliche, experimentelle Features

PixiJS hat ein grosses Ökosystem an zusätzlichen Filtern und Libraries. Um diese - oder ein Teil davon - kennenzulernen, wurde als experimentelles Features die Beleuchtung des Dancefloors implementiert. Auch diesen zusätzlichen grafischen Layer kann PixiJS problemlos darstellen.



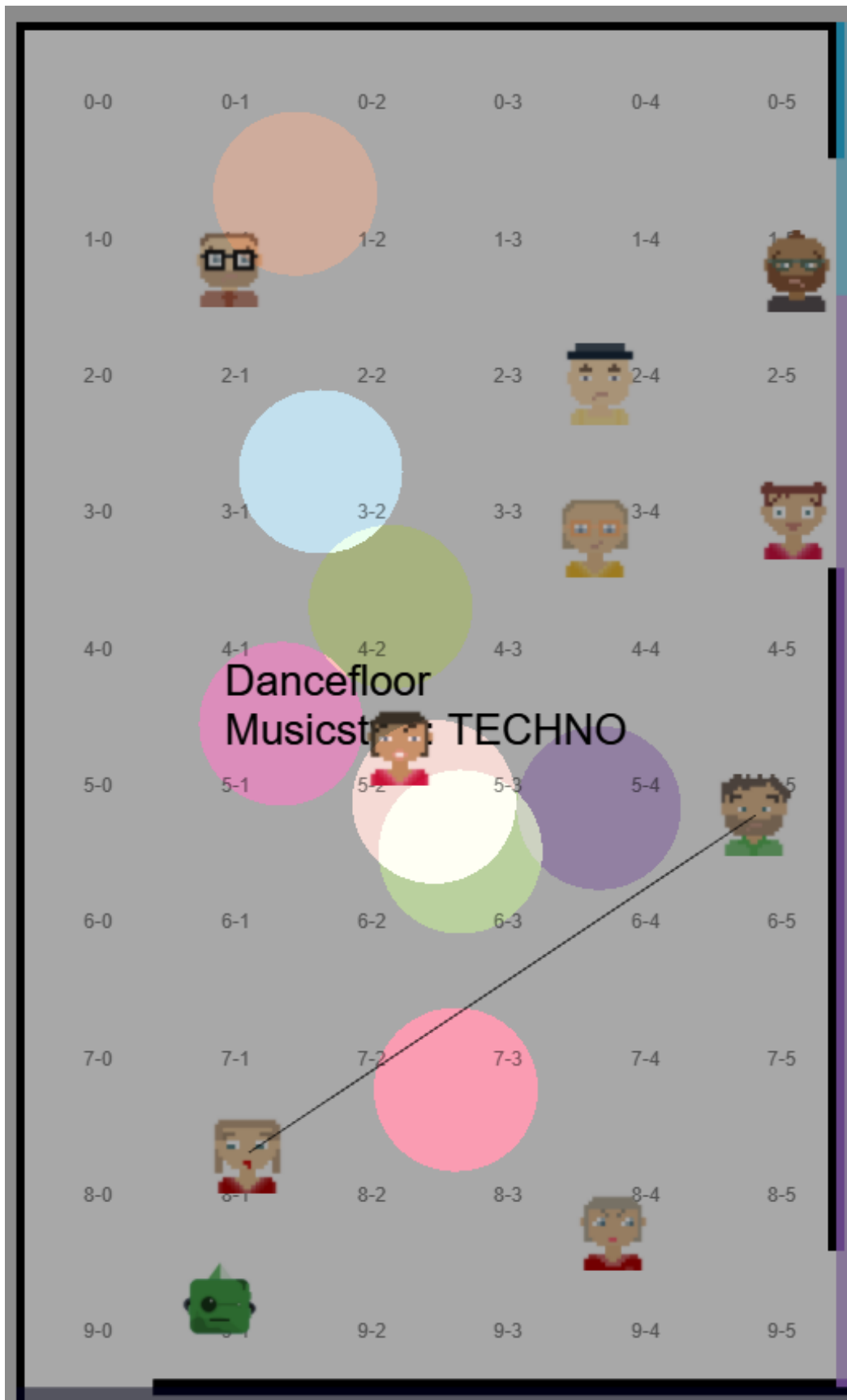


Abbildung 3.20: "Discobeleuchtung" auf dem Dancefloor mit PixiJS

*Anmerkung: Dieses Feature ist keine Kernfunktionalität des Projekts und sehr spezifisch auf das Beispiel eines Nachtclubs bezogen*

### 3.6.2 Fazit

PixiJS eignet sich für die Anforderungen dieses Projekts sehr gut. Die gut verständliche und konsequente API, die exzellente Leistung und leichte Integration der Bibliothek bieten eine grossartige Basis für die Fortführung dieses Projekts.

## 3.7 Erkenntnisse und Fazit

Die Prototypen haben bewiesen, dass die Anforderungen mit den gewählten Technologien umsetzbar sind. Weiter geben die Spezialitäten der jeweiligen Technologie, beispielsweise die Verwendung von 3D-Modellen, fließenden Linien oder Beleuchtung des Dancefloors, einen Ausblick was mit der entsprechenden Technologie alles umgesetzt werden könnte.

Während der Entwicklung der Prototypen hat sich bestätigt, dass sich Animationen ideal mit der Verwendung eines `Custom Widget` von `ipywidgets` in JupyterLab integrieren lassen. Die Architektur wurde entscheidend durch die Prototypen beeinflusst und basiert auf den Erkenntnissen aus den Prototypen.

Im Verlauf der Entwicklung des ersten Prototyps wurde die Anforderung für eine hohe Anzahl darstellbarer Elemente gestellt. Deshalb wurden die Möglichkeiten zur Performanceoptimierung der Datenübertragung durch die JupyterLab Extension erforscht. Ebenfalls wurden zusätzliche Visualisierungstechnologien mit Hardwareunterstützung durch Grafikkarten untersucht. Dabei hat sich PixiJS als geeignet herausgestellt um die Anforderungen bezüglich Funktionalität und Performance umzusetzen.

Die Prototypen dienten oft als Inspirationsquelle und Diskussionsgrundlage für zusätzliche Funktionalitäten, beispielsweise sind die unterschiedlichen Arten und Zustände der Prototypen für die Visualisierung auf Feedback und Ideen aus der Arbeitsgruppe zurückzuführen. Die Prototypen haben dadurch nebst den Abklärungen von Möglichkeiten auch dazu beigetragen, dass die Arbeitsgruppe die tatsächlichen Anforderungen an die Animationsbibliothek besser versteht. Die besprochenen Ideen und Funktionalitäten sind im [Kapitel Vision und Ausblick](#)<sup>24</sup> zusammengefasst.

---

<sup>24</sup>7 Vision und Ausblick

## Kapitel 4

# Architekturentwurf der Integration in JupyterLab

Die aus den Prototypen gewonnenen Erkenntnisse haben die Architektur und den Aufbau der Bibliothek massgebend beeinflusst. Die Architektur wurde mehrfach überarbeitet und hat sich durch das Ändern von Anforderungen oder der Visualisierungsbibliothek oft geändert.

### 4.1 Qualitätsziele

#### 4.1.1 Trennung von Simulations- und Animationscode

Die Bibliothek wird mit der Prämisse entwickelt, dass Elemente und Code zur Animation nicht (oder zumindest möglichst wenig) Einfluss auf den Aufbau der Simulation haben. Dies hat unter anderem den Effekt, dass eine bestehende Simulation gut um eine Animation ergänzt werden kann.

#### 4.1.2 Leistung

Simulationen mit bis zu 5000 Agenten werden auf einer high-end Maschine mit dedizierter Grafikkarte ohne merkbare Verzögerungen animiert. Das kann mit entsprechenden Tests überprüft werden, die entweder manuell oder automatisiert durchgeführt werden.

#### 4.1.3 Wartbarkeit

**Code & Architektur Qualität:** Die Code & Architektur Qualität muss möglichst hoch sein, um Bugs wenn möglich zu vermeiden oder ohne Nebenwirkungen zu beheben. Diese hohe Qualität trägt auch dazu bei, die Einstiegshürde für weitere Contributors zu diesem Open-Source-Projekt zu verringern. Die Codequalität kann durch das Definieren von Guidelines, automatisierten Tests und mit einer statischen Codeanalyse gewährleistet werden. Die Architektur wird im Team und mit den Betreuern besprochen.

**Modularer Aufbau & Modifizierbarkeit:** Die Bibliothek ist möglichst modular aufgebaut, sodass Teile ohne zusätzlichen Aufwand ausgetauscht und angepasst werden können. Die Modularität trägt dazu bei, dass Erweiterungen und Anpassungen mit wenig zusätzlichem Aufwand vorgenommen werden können. Das muss entsprechend in der Architektur berücksichtigt werden. Damit dies eingehalten wird, wird die Architektur im Team besprochen.

#### 4.1.4 Benutzerfreundlichkeit

Die Bibliothek sollte so benutzerfreundlich sein, dass die Einstiegshürde möglichst klein ist. Vollständige und strukturierte Benutzeranleitungen tragen entscheidend dazu bei. Für jedes Major Release müssen

entsprechende Instruktionen vorhanden sein. Des Weiteren ist es wichtig, dass für mögliche Konfigurationen sinnvolle Standarddefinitionen vorhanden sind, sodass nicht erfahrene Benutzer sich auf diese Standarddefinitionen verlassen können. Für erfahrene Benutzer muss eine Möglichkeit bestehen die Standarddefinitionen anzupassen.

#### 4.1.5 Zuverlässigkeit

Neue Versionen der Bibliothek sollen, wenn möglich rückwärts kompatibel sein. Breaking Changes müssen als Teil der Benutzerinstruktionen dokumentiert sein und wo nötig existieren Migrationsanleitungen. Damit wird gewährleistet, dass Anwender der Bibliothek möglichst reibungslos auf neue Versionen wechseln können.

## 4.2 Architektur der JupyterLab Extension

Die Prototypen haben eindeutig aufgezeigt, dass die Animationsbibliothek als JupyterLab Extension in Jupyter integriert werden soll. Die JupyterLab Extension heisst `JupyterSimulationPlayground` und ist eine Widget-Bibliothek.

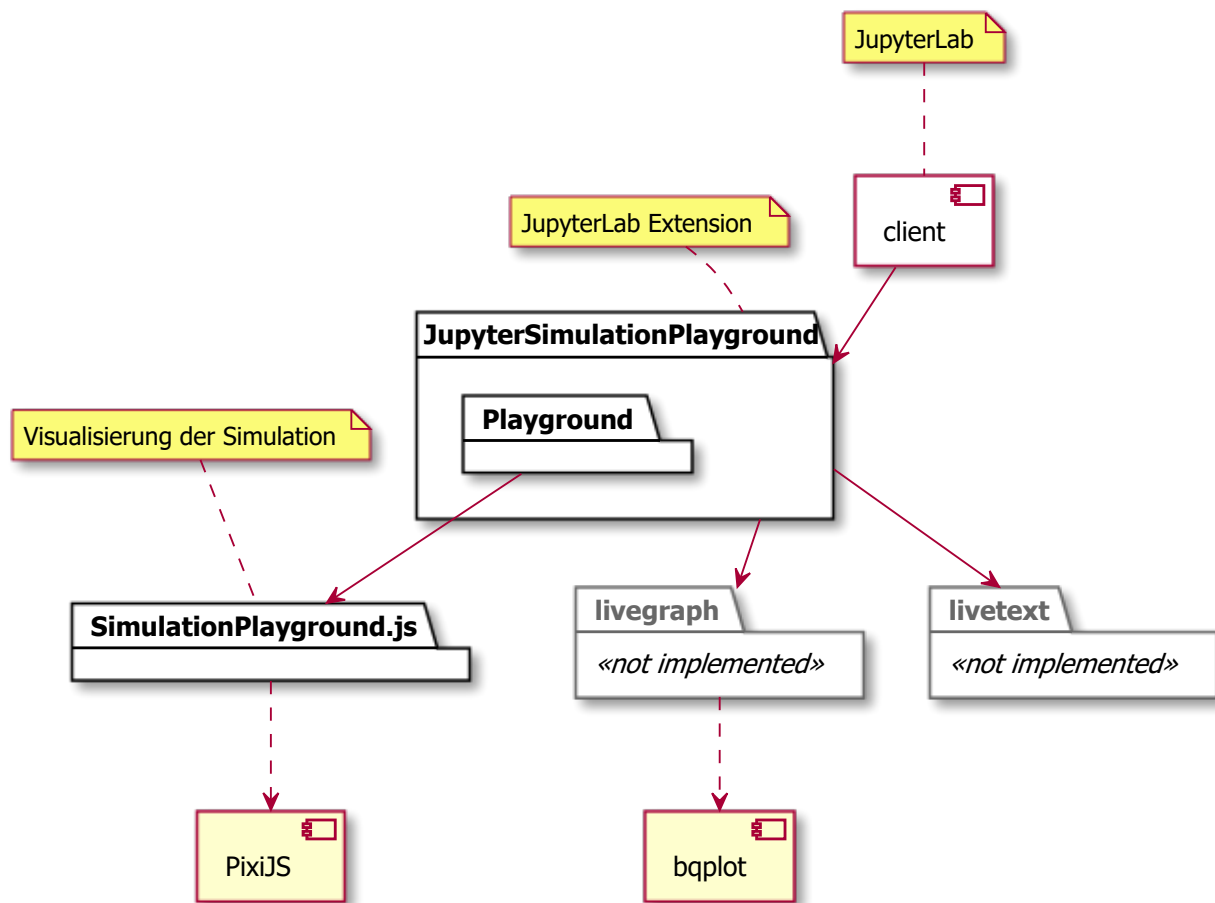


Abbildung 4.1: Architekturübersicht der JupyterLab Extension

`JupyterSimulationPlayground` beinhaltet das Widget `Playground`, welches mit der Verwendung von `SimulationPlayground.js` eine Simulation visualisiert. `SimulationPlayground.js` könnte auch von anderen Simulationsbibliotheken zur Animation verwendet werden, beispielsweise von einer SimPy Alternative die

in JavaScript implementiert ist.

Für die Animation einer Simulation sind folgende Komponenten zu visualisieren:

- **Spielfeld (Playground):** Innerhalb des Spielfelds wird die Simulation dargestellt.
- **Area:** Jedes Spielfeld besteht aus verschiedenen Bereichen mit unterschiedlichen Eigenschaften.
- **Agent:** Ein Agent hält sich innerhalb des Spielfelds auf und ändert im Verlauf der Simulation seine Eigenschaften und auch seinen Zustand.
- **Ressourcen:** Ressourcen haben eine begrenzte Kapazität und können von Agenten in Anspruch genommen werden. Falls die Kapazität ausgelastet ist, kann es sein, dass Agenten warten bis die Ressource freigegeben wird.

Diese Strukturen und deren Eigenschaften lassen sich wie folgt zusammenfassen:

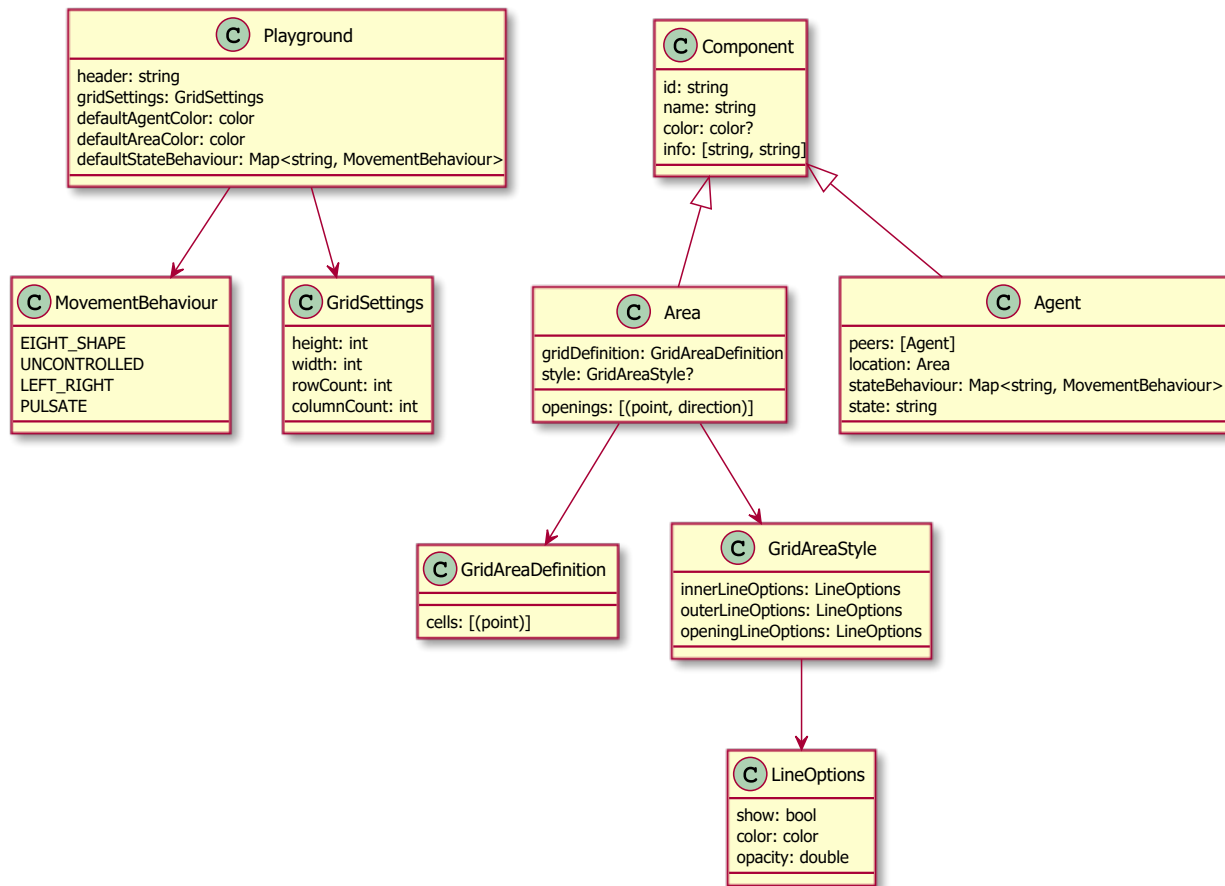


Abbildung 4.2: Benötigte Strukturen zur Visualisierung

Die Strukturen sind die Grundlage für die Animation, welche in folgenden Fällen stattfindet:

- **peers** eines Agenten ändern sich.
  - Kommunikation ist bidirektional, wenn beide sich gegenseitig als Peer referenzieren
  - Kommunikation ist unidirektional wenn nur der Versender den Empfänger als Peer referenziert, aber nicht umgekehrt.
- **location** eines Agenten ändert sich.

- `state` eines Agenten ändert sich.

Einer Änderung von `state` ist ein Spezialfall, es kann für die verschiedenen Werte von `state` eine von der Bibliothek zur Verfügung gestellte Animation definiert werden, welche beim Eintreten des entsprechenden `state` ausgeführt wird. Dazu muss die Eigenschaft `defaultStateBehaviour` des `Playground` definiert werden. Individuelles Verhalten für einen `Agent` kann mit dessen `stateBehaviour` Eigenschaft definiert werden.

#### 4.2.1 JupyterSimulationPlayground & Playground

Dieser Abschnitt beschreibt die Architektur der `JupyterSimulationPlayground` und der `Playground` Komponenten, welche eine bestehende Simulation mit einer Animation integriert.

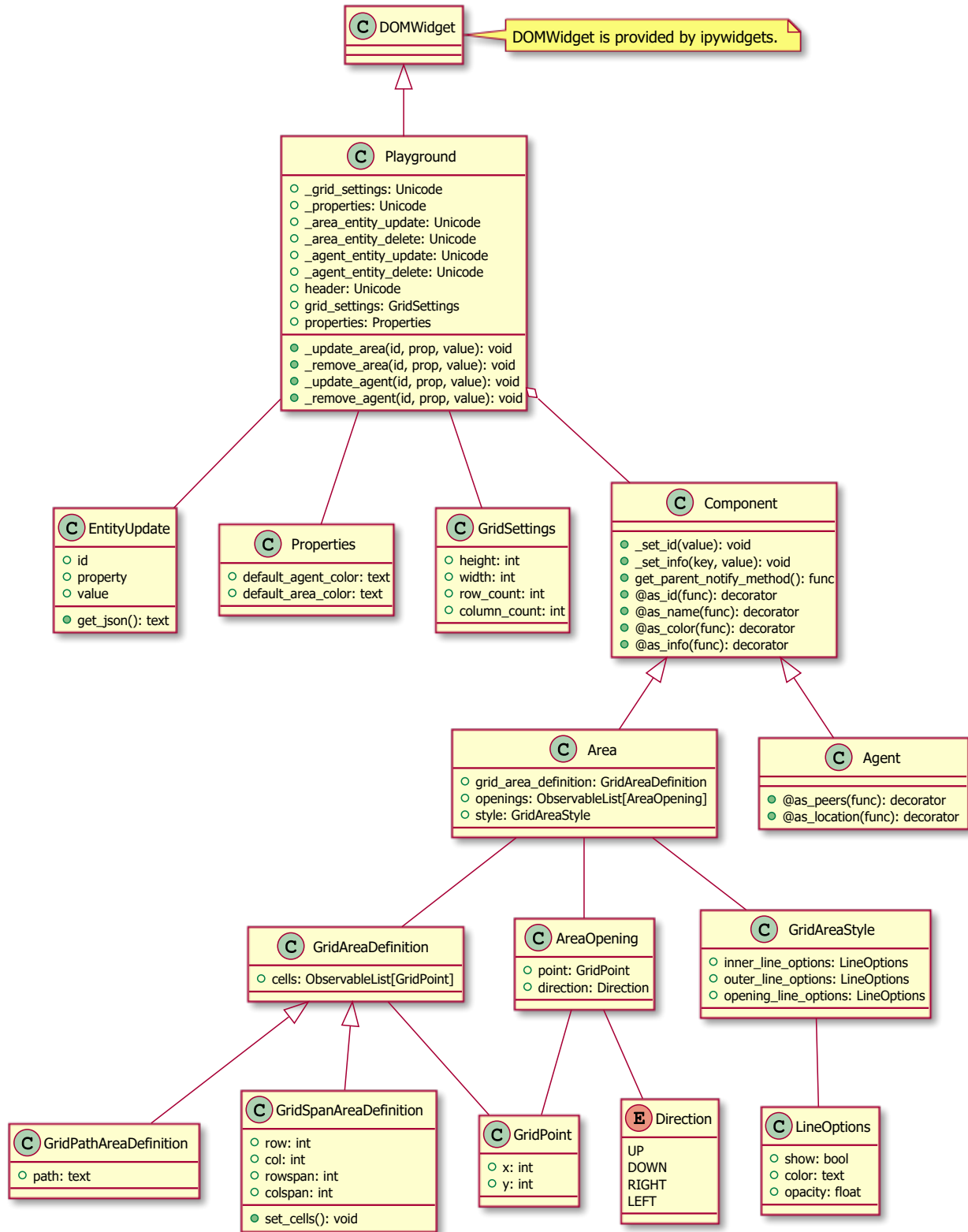


Abbildung 4.3: Übersicht über die Pythonstrukturen

#### 4.2.1.1 Verwendung von Decorators

In der obigen Abbildung haben die Klassen `Component` und `Agent` öffentliche Funktionen welche mit einem `@` beginnen. Dieses `@` markiert, dass diese Funktionen einen `Decorator`<sup>1</sup> darstellen. Als Parameter nehmen Decorators eine Funktion entgegen und dekorieren diese. Folgendes Codesnippet verschafft einen Eindruck für die Verwendung:

```
1 @decorator
2 def decorated_function():
3     pass
```

Dieses Dekorieren von Funktionen hat zur Folge, dass Aufrufe von `decorated_function` zur `decorator` Funktion umgeleitet werden. Funktionen welche als `decorator` funktionieren geben eine Funktion zurück.

Ein simples Beispiel ist wie folgt:

Ein Decorator `log_func_call` gibt jeweils den Namen einer Funktion aus bevor sie aufgerufen wird und nach dem Aufruf der Funktion gibt der Decorator aus, dass die Funktion aufgerufen wurde.

```
1 from functools import wraps
2
3
4 def log_func_call(func):
5     @wraps(func)
6     def func_wrapper(*args, **kwargs):
7         print(f'"{func.__name__}" is going to be called')
8         func_result = func(*args, **kwargs)
9         print(f'"{func.__name__}" has been called')
10        return func_result
11
12    return func_wrapper
13
14
15 @log_func_call
16 def print_number(num):
17     print(num)
18
19
20 print_number(42)
```

Output:

```
1 > 'print_number' is going to be called
2 > 42
3 > 'print_number' has been called
```

Der Einsatz dieses Konzept ermöglicht es, dass Klassen, welche für die Simulationslogik relevant sind, sehr leicht um Animationskapazitäten erweitert werden können. Gegeben sei folgende (stark vereinfachte) Klasse für die Abbildung von Menschen in einer Simulation:

```
1 class Human:
2     @property
3     def name(self):
4         return self._name
5
6     @name.setter
```

---

<sup>1</sup><https://realpython.com/primer-on-python-decorators/>



```

7  def name(self, value):
8      self._name = value

```

Um diese Klasse `Human` nun fähig für Animationen zu machen, wird sie wie folgt abgeändert.

```

1  class Human(Agent):
2      def __init__(self, parent):
3          Agent.__init__(self, parent)
4
5      @property
6      def name(self):
7          return self._name
8
9      @name.setter
10     @Agent.as_name
11     def name(self, value):
12         self._name = value

```

Die Klasse `Human` erbt von der definierten Basisklasse `Agent`, dass ermöglicht die Verwendung der Decorators welche von `Agent` bereitgestellt werden. Die Eigenschaft `name` wird nun um den Decorator `@Agent.as_name` ergänzt.

Bei der Ausführung des folgenden Codes

```

1  parent = Playground()
2
3  jane = Human(parent)
4  jane.name = 'Jane Doe'
5
6  john = Human(parent)
7  john.name = 'John Doe'

```

wird die Eigenschaft `name` der jeweiligen Instanzen von `Human` gesetzt. Aufgrund des Decorators `@Agent.as_name` wird zusätzlich weiterer Code der Basisklasse `Agent` ausgeführt, der dafür sorgt, dass der `parent` dieses Simulationsobjekts über diese Änderung informiert wird. Der `parent` ist eine Instanz der Klasse `Playground`. Diese wird nun wiederum ihr eigenes, mit dem Webfrontend synchronisiertes Property `_agent_entity_update` setzen. Somit wird also der Animationslogik im Webfrontend mitgeteilt, dass für die beiden Agenten `jane` und `john` das `name` Property geändert wurde. Anwender dieser Bibliothek müssen sich entsprechend nicht darum kümmern manuell Updates an die Animationslogik zu senden, lediglich muss markiert werden welche Eigenschaften der selbst definierten Klassen zu welchen Eigenschaften eines Animationsobjekts gehören.

#### 4.2.1.2 Playground

Das `Playground` Widget ist eine Erweiterung des `DOMWidget`. Diese Basisklasse wird von `ipywidgets` zur Verfügung gestellt. Die Klasse `Playground` ist die zentrale Komponente, welche die eigentliche Änderungsübermittlung zum Animationsfrontend vornimmt. Properties welche das `sync=true` Tag (bereitgestellt von `Traitlets`) tragen, werden bei jeder Änderung über die Kommunikationskanäle von JupyterLab ans Webfrontend übertragen. Bei der `Playground` Klasse sind das:

- `_grid_settings`
- `_properties`
- `_area_entity_update`
- `_area_entity_delete`
- `_agent_entity_update`
- `_agent_entity_delete`

Einen Überblick über die Übermittlung von Nachrichten aus dem Pythoncode in das Webfrontend ist im Kapitel [Performance](#)<sup>2</sup> vorhanden.

#### 4.2.1.3 Component: Area und Agent

Die Klassen `Area` und `Agent` welche von `Component` erben, definieren grundlegende Strukturen welche als Basis für Simulationskomponenten verwendet werden. Die von den Klassen zur Verfügung gestellten Decorators bilden alle Eigenschaften ab, welche nötig sind um ein Element in einer Animation darstellen zu können.

#### 4.2.1.4 Area: weiterführende Erklärungen

Die `Area` Klasse definiert Bereiche innerhalb einer Animation. Bereiche sind Orte, also `locations` an denen `Agents` sich aufhalten können.

#### 4.2.1.5 Definition der Bereichsgrenzen

Zur Definition der Bereichsgrenzen, oder der durch die Bereiche abgedeckten Fläche stehen 2 verschiedene Varianten zur Verfügung.

##### `GridSpanAreaDefinition`

Diese Klasse erlaubt die Definition eines Ankerpunkts (`row`, `col`), und die Definition von Spannweiten (`rowspan`, `colspan`). Damit können Rechteckige Bereiche von `Areas` definiert werden.

##### `GridPathAreaDefinition`

Diese Klasse erlaubt die Definition eines Pfades welcher die Grenzen einer Area abbildet. Damit können komplexere Formen definiert werden.

Folgender Pfad wäre ein Beispiel:

```
1 path = '0,0 10,0 10,15 5,15 5,5 0,5 0,0'
```

#### 4.2.1.5.1 Definition des Wandaussehens

Mit der Klasse `LineOptions` kann das Aussehen der Wände und Türen, und Rasterlinien definiert werden. Dabei sind Konfigurationsoptionen für Farbe, Breite und Opazität verfügbar.

## 4.2.2 SimulationPlayground.js

Diese Komponente ist zuständig für die Visualisierung der Animation im Browser und dementsprechend die Integration ins Document Object Model des Browsers.

---

<sup>2</sup>3.3.1 Performance

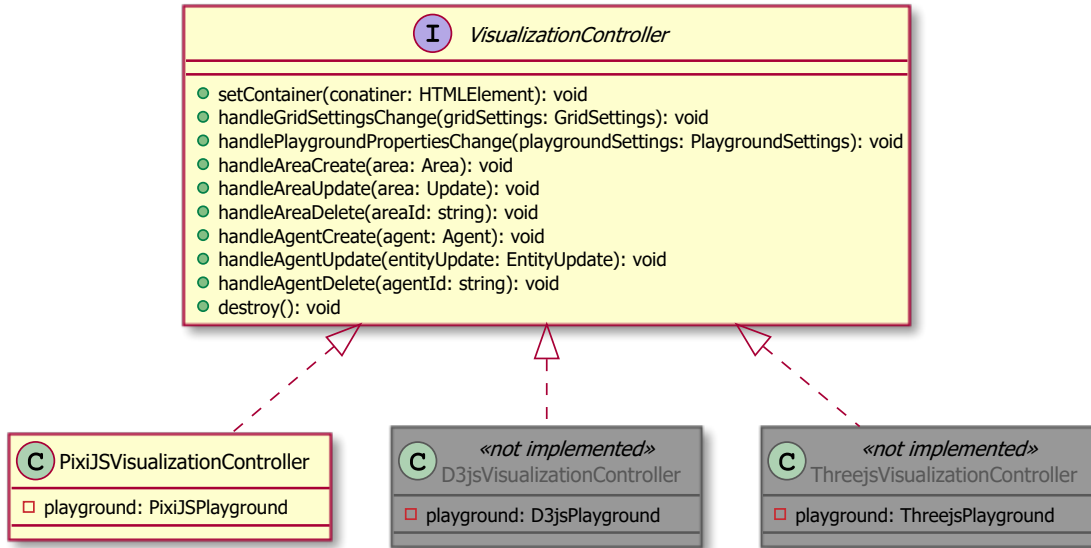


Abbildung 4.4: Architekturübersicht SimulationPlayground.js

Der `VisualizationController` ist das externe Interface dieser Komponente und wird beispielsweise vom `Playground` Widget verwendet. Dadurch ist sichergestellt, dass der `VisualizationController` mit geringem Aufwand ausgetauscht werden kann. Auf der Abbildung wird das verdeutlicht durch die zusätzlichen, noch nicht implementierten Controller.

Eine Implementation von `VisualizationController` verwendet einen `Playground` welcher Funktionen zur Visualisierung und Animation basierend auf der entsprechenden Visualisierungsbibliothek bereitstellt.

Im Abschnitt [Erkenntnisse und Fazit](#)<sup>3</sup> wird `PixiJS` als Visualisierungsbibliothek empfohlen. Im nächsten Abschnitt ist ein entsprechender Architekturvorschlag für `PixiJSPlayground` beschrieben.

#### 4.2.2.1 Architekturvorschlag für `PixiJSPlayground`

Dieser Abschnitt beschreibt Ideen und Inspiration für eine Implementierung von `PixiJSPlayground` mit `PixiJS`. Dieser Architekturvorschlag soll dabei die Grundlage für eine iterative Weiterentwicklung der Architektur bilden. Die im Vorschlag enthaltenen Konzepte und Strukturen sind den bei der Implementation des `PixiJS` Prototypen gesammelten Erfahrungen entsprungen.

Entscheidend ist bei dieser Architektur vor allem, dass eine starke Trennung der Verantwortlichkeiten der einzelnen Komponenten im Kern der Architektur vorhanden ist. So sind die unten beschriebenen Komponenten ausschliesslich dafür zuständig, Eigenschaften und die Änderungen ebendieser in sichtbare UI-Elemente zu verwandeln. Die Definition und Manipulation der Eigenschaften geschieht dabei durch den `PixiJSVisualizationController`.

<sup>3</sup>3.7 Erkenntnisse und Fazit

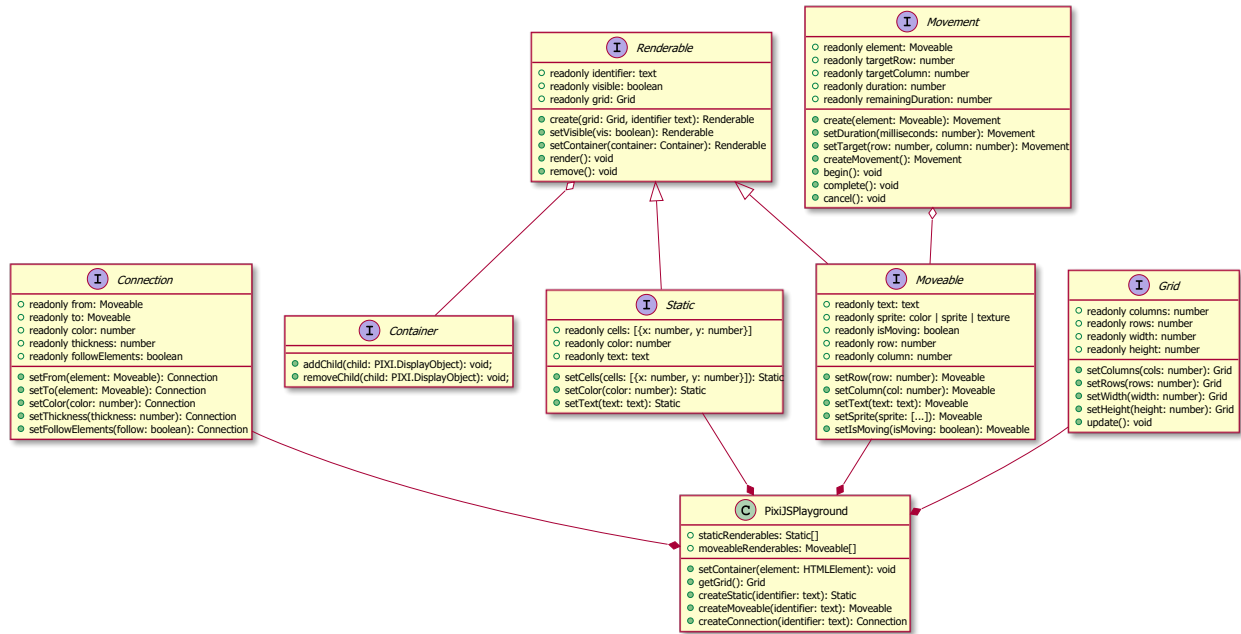


Abbildung 4.5: Architekturvorschlag PixiJS

Anmerkung: Die in der Abbildung beschriebenen Interfaces sind TypeScript Interfaces.

Dieser Architekturvorschlag sieht ein Fluent-API Design für die Visualisierungskomponente mit PixiJS vor. Der vom `PixiJSVisualizationcontroller` kontrollierte `PixiJSPlayground` würde dabei das Erstellen und Zuordnen von verschiedenen `Renderable` Typen verwalten.

Folgender Code zeigt, wie die Komponente `PixiJSPlayground` im `PixiJSVisualizationcontroller` verwendet werden würde:

```

1 const playground = new PixiJSPlayground();
2 playground.getGrid()
3     .setRows(gridSettings.rowCount)
4     .setColumns(gridSettings.columnCount)
5     .setWidth(gridSettings.width)
6     .setHeight(gridSettings.height)
7     .update();
  
```

Die Manipulation von `Renderables` würde ebenfalls durch den `PixiJSVisualizationcontroller` geschehen. Nach Änderungen an Position oder Aussehen, würden ebendiese Änderungen durch den Aufruf von `render()` abgeschlossen, wobei dann eine spezifisch implementierte Komponente diese Datenänderungen in Änderungen auf dem mit PixiJS kreierte UI umsetzen würde.

Folgender Code zeigt dies Beispielhaft für ein `Static` Objekt:

```

1 const areaStatic = playground.createStatic(`${area.id}static`);
2 areaStatic.setVisible(true)
3     .setCells(area.gridDefinition.cells)
4     .setText(area.name)
5     .setColor(area.color)
6     .render();
  
```

**Moveable** erbt von **Renderable** und zeichnet sich dadurch aus, dass es beweglich ist, also dass ein **Movement** Objekt erstellt werden kann, das sich auf das **Moveable** bezieht.

**Connection Renderables** sind jeweils abhängig von 2 **Moveables** und halten keine Positionsdaten oder Dimensionsdaten. Mit den **Connection** Objekten können beispielsweise Kommunikationsverbindungen zwischen Agenten dargestellt werden.

Diese Strukturen sind ausreichend um die Basiselemente einer Simulationsanimation abzubilden.

# Kapitel 5

## Implementationsstand des Architekturprototyps

Analog zur Architektur wurde ein Architekturprototyp erstellt. Dieser Prototyp beansprucht nicht vollständig zu sein oder die gesamte Funktionalität abzudecken, aber er dient als Grundlage für die Implementation und zeigt auf, wie das Einhalten einzelner Qualitätsziele gewährleistet wird. Der Prototyp basiert auf dem Cookiecutter Template [widget-ts-cookiecutter](#)<sup>1</sup> welches von Jupyter Widgets zur Verfügung gestellt wird.

Die einzelnen Komponenten sind anhand der [Architektur](#)<sup>2</sup> erstellt worden. Momentan ist die Aufteilung in `JupyterSimulationPlayground` und `SimulationPlayground.js` nur theoretisch umgesetzt, effektiv befindet sich die `SimulationPlayground.js` Komponente in der `Playground` Komponente.

### 5.1 JupyterSimulationPlayground

`JupyterSimulationPlayground` ist eine JupyterLab Extension die das `Custom Widget Playground` zur Verfügung stellt. Diese Extension stellt die Funktionalität zur Verfügung, um eine Simulation gemäss Architektur mit einer Animation zu verbinden. Die Vorschläge zur [Performanceoptimierung](#)<sup>3</sup> sind noch nicht implementiert, die bestehende Lösung kann aber um die gewählte Variante erweitert werden.

Die Komponente zeigt beispielhaft auf wie Unit, Integration und UI Tests implementiert werden. Zusätzlich wird aufgezeigt wie für die gesamte Jupyter Extension Continuous Integration umgesetzt werden kann, durch das automatisierte Durchführen von Tests, Linting und Builds.

Es existiert [Dokumentation zur Installation der JupyterLab Extension](#)<sup>4</sup> sowie für die Entwicklung an der Extension. Es existieren keine Benutzerinstruktionen, aber eine Vorlage aus dem Cookiecutter Template, in welcher die Benutzerinstruktionen erstellt werden können.

### 5.2 Playground

`Playground` ist ein `Custom Widget` basierend auf `ipywidget`. Das Widget erbt von der bereitgestellten `DOMWidget`<sup>5</sup> Klasse, dadurch kann die Kommunikation zwischen Python und TypeScript wie in der [Architektur](#) beschrieben umgesetzt werden. Das `Playground` Widget benutzt die `SimulationPlayground.js` Komponente zum Darstellen eines SVG.

---

<sup>1</sup><https://github.com/jupyter-widgets/widget-ts-cookiecutter>

<sup>2</sup>4.2 Architektur der JupyterLab Extension

<sup>3</sup>3.3.1 Performance

<sup>4</sup>[https://gitlab.ost.ch/moritz.schiesser/sa\\_simpyn\\_animationlib/-/blob/master/JupyterSimulationPlayground/README.md](https://gitlab.ost.ch/moritz.schiesser/sa_simpyn_animationlib/-/blob/master/JupyterSimulationPlayground/README.md)

<sup>5</sup><https://ipywidgets.readthedocs.io/en/stable/examples/Widget%20Custom.html#DOMWidget-and-Widget>

Der TypeScript Teil des Widgets verwendet aktuelle Dependencies, verfügt über eine Funktionalität zum Linten des Codes, demonstriert die Verwendung von Git Hooks und zeigt beispielhaft auf, wie Unit und Integration Tests implementiert werden.

### 5.3 SimulationPlayground.js

Die `SimulationPlayground.js` Komponente ist der am wenigsten fortgeschrittene Teil dieses Prototyps. Momentan wird für die Visualisierung noch D3 verwendet und es ist nur möglich ein simples SVG zu generieren auf dem noch keine Simulation dargestellt wird. Die in der Architektur definierte Schnittstelle `VisualizationController` wird noch nicht zur Verfügung gestellt.

Es existieren Unit Tests, welche beispielhaft aufzeigen, wie Tests bei der Implementation implementiert werden können.

### 5.4 Weiters Vorgehen

Der Prototyp bildet eine Grundlage, auf der die Implementation durchgeführt werden kann. Die Komponenten `JupyterSimulationPlayground` und `Playground` bilden die beschriebene Architektur ab und Erweiterungen können vorgenommen werden. Die `SimulationPlayground.js` Komponente basiert noch nicht auf der vorgeschlagenen Architektur. Anhand des bestehenden Architekturvorschlags kann die `SimulationPlayground.js` Komponente zur iterativen Entwicklung der Architektur verwendet werden und in den Architekturprototypen integriert werden.

# Kapitel 6

## Fazit

Die in dieser Arbeit untersuchten Technologien und untersuchten Lösungsansätze zeigen, dass die Umsetzung einer Animationsbibliothek für SimPy mit einer stabilen und erweiterbaren Architektur gut möglich ist. Angetroffene Herausforderungen wie die Performance der Datenübertragung konnten mit einem iterativen Architekturentwicklungsansatz bewältigt werden. Die in dieser Arbeit demonstrierten Ansätze einer auf PixiJS aufbauenden Lösung zur Animation zeigen, dass eine modern aussehende, dynamische Oberfläche offeriert werden kann, welche sowohl von Simulationentwicklern, als auch von externen nicht-technisch versierten Partnern verstanden und eingeschätzt werden kann. Aufgrund der Möglichkeiten mit welchen die Architektur erweitert werden kann, ist vorstellbar, dass zusätzlich zu einer Implementation welche mit 2 Dimensionen visualisiert, eine Implementation für 3 Dimensionen erstellt werden kann.



# Kapitel 7

## Vision und Ausblick

Das Potenzial dieser Animationsbibliothek ist noch lange nicht ausgeschöpft, es gibt noch unzählige Funktionen und Visionen, die das Produkt ergänzen oder erweitern könnten. Vor allem mit Ausblick auf die Bachelorarbeit die als Folgearbeit auf diese Studienarbeit durchgeführt wird, soll die Vision festhalten werden. Dazu wird zwischen Major Version Features und möglichen Features unterschieden. Major Version Features sind nach momentaner Einschätzung ein fixer Bestandteil einer Folgearbeit, mögliche Features hingegen sind Ideen und Vorschläge welche noch besprochen und ausgearbeitet werden sollten.

### 7.1 Major Version Features

Die Beschreibung der nachfolgenden Funktionalitäten sind das MVP für die erste Version 1.0.0 der Bibliothek.

#### 7.1.1 Prototyp Funktionalität

Für die Prototypen sind Ideen und Vorschläge in der Form von Use Cases im Kapitel [Anforderungen für Prototypen](#)<sup>1</sup> beschrieben. Folgende Use Cases sind Teil des MVP für die Version 1.0.0.

- [Spielfeld visualisieren](#)<sup>2</sup>
- [Spielfeldbereiche visualisieren](#)<sup>3</sup>
- [Agenten visualisieren und animieren](#)<sup>4</sup>
- [Agenten Kommunikation visualisieren](#)<sup>5</sup>

#### 7.1.2 Visualisieren von 5000 Agenten

Der momentane Prototyp kann schon mit einer hohen Anzahl Agenten umgehen, es fehlen aber noch aussagekräftige Tests und eine Spezifikation der Leistungsanforderungen.

#### 7.1.3 Visualisieren von globalen Variablen

Ein Teil einer Simulation sind globale Variablen, wie die Anzahl Kunden oder die benötigten Ressourcen für möglichst effiziente Abläufe. Globalen Variablen ändern sich während die Simulation läuft, dieser Verlauf wird als Diagramme dargestellt und während dem Durchführen der Simulation animiert. Am Ende der Simulation kann der gesamte Verlauf betrachtet werden. Diese Grafiken können auch exportiert werden.

Typische Grafiken sind:

---

<sup>1</sup>3.1 Anforderungen an Prototypen

<sup>2</sup>3.1.1 Spielfeld visualisieren

<sup>3</sup>3.1.2 Spielfeldbereiche visualisieren

<sup>4</sup>3.1.3 Agenten visualisieren und animieren

<sup>5</sup>3.1.4 Agenten Kommunikation visualisieren

- Liniendiagramme
- Kuchendiagramme

Für die Implementierung der Diagramme und Grafiken kann [bqplot](#)<sup>6</sup> verwendet werden oder falls damit die Anforderungen nicht genügend abgedeckt werden können die Diagramme auch mit einer JavaScript Bibliothek wie [D3](#)<sup>7</sup> implementiert werden.

#### 7.1.4 Visualisierung auf Anfrage auslösen

Der momentane Prototyp animiert die Simulation in Echtzeit, jede Änderung wird sofort animiert. Bei ressourcenintensiven oder schnell ablaufenden Simulationen besteht die Anforderung Animation nur auf Anfrage auszulösen. Es muss eine Funktionalität zur Verfügung stehen, die als Teil der Simulation aufgerufen werden kann und die Daten für die visuelle Darstellung anpasst.

Diese Funktionalität könnte auch die Grundlage für eine triviale Stepper-Funktionalität bilden, wenn zusätzlich zu jedem Aufruf für die Visualisierung die Simulation angehalten wird und nach dem Verarbeiten einer entsprechenden Benutzerinteraktion wieder fortgesetzt wird.

#### 7.1.5 Ausführlichere Darstellung der Kommunikation

In den Prototypen wird Kommunikation bidirektional dargestellt. Kommunikation kann aber auch nur in eine Richtung erfolgen, mit diesem Feature werden visuelle Komponenten hinzugefügt, mit denen die Richtung der Kommunikation dargestellt wird.

#### 7.1.6 Ressourcen animieren

Die Bereiche sind momentan als Ressourcen implementiert, alle anderen Arten von Ressourcen werden noch nicht explizit behandelt. Ressourcen könnten ebenfalls über einen animierbaren Zustand verfügen, welcher beispielsweise die Auslastung (hoch, tief) abbildet. Diese Auslastungen können zusätzlich wie im Abschnitt oben beschrieben als Diagramm dargestellt werden.

#### 7.1.7 Dokumentation

Alle Funktionalitäten der vorhandenen Packages gemäss Overview sind in einer Form dokumentiert die verständlich und erklärend ist. Es ist klar, wofür und wie die Bibliothek verwendet wird. Dafür wird eine geeignete Form verwendet, wie beispielsweise [readthedocs](#)<sup>8</sup>.

## 7.2 Mögliche Features

### 7.2.1 Agent verfolgen

Ein Betrachter einer animierten Simulation hat die Möglichkeit einen Agenten auszuwählen, der jederzeit das Zentrum des Bildausschnitts ist. Diese Funktion ist im Abschnitt [UC5: Agent verfolgen](#)<sup>9</sup> genauer beschrieben.

### 7.2.2 Animation im Zeitintervall

Eine weitere Möglichkeit die Performance zu optimieren ist, dass nur in einem gewissen Zeitintervall visualisiert wird. Die Idee ist dabei, dass zu Beginn der Simulation ein Zeitintervall angegeben wird und dann in diesem Intervall die Daten visualisiert werden.

Der Nachteil dieser Art ist, dass dadurch ein Teil der Simulation nie visualisiert wird, und die visuelle Darstellung deshalb nicht mehr dem entspricht, was eigentlich in der Simulation abläuft. Wenn beispielsweise

---

<sup>6</sup><https://github.com/bqplot/bqplot>

<sup>7</sup><https://d3js.org/>

<sup>8</sup><https://readthedocs.org/>

<sup>9</sup>3.1.5 Agent verfolgen

ein Agent innerhalb eines Zeitintervalls von A nach B über C geht, wird der direkte Weg von A nach B animiert. Die Information, dass der Agent eigentlich via C nach B gelangt, ist je nach Anwendung nicht ersichtlich. Für dieses Problem muss entweder noch eine Lösung gefunden werden oder die Dokumentation muss diesen Nachteil explizit erwähnen.

### 7.2.3 3D Visualisierung

Der Prototyp visualisiert die Simulation im 2D Bereich. Im Vergleich mit Alternativen wie [AnyLogic](https://www.anylogic.de/)<sup>10</sup> oder [Simio](https://www.simio.com/)<sup>11</sup> stellt sich schnell heraus, dass Simulationen in 3D sehr gefragt sind.

Die Idee dieses Features ist, dass die Simulation in 3D dargestellt werden kann, unter der Berücksichtigung, dass das Benutzen der Bibliothek komplexer und aufwändiger wird. Eine Visualisierung in 3D muss viele verschiedene Einflüsse beachten, damit sie als korrekt wahrgenommen wird. Damit es für den Anwender möglichst einfach wird, sollte möglichst für wiederkehrenden Anforderungen 3D Modelle zur Verfügung stehen aus welchen Entwickler auswählen können. Zusätzlich muss eine Möglichkeit vorhanden sein eigene 3D Modelle in die Simulation zu integrieren.

### 7.2.4 GUI Interaktionen

Während die Simulation abläuft, möchte man gegebenenfalls stoppen, verlangsamen oder beschleunigen. Diese Interaktionen können über ein visuelles Element vorgenommen werden. Wie diese Interaktionen in SimPy integriert werden können ist aktuell noch unklar.

### 7.2.5 Kommunikationszustand

Kommunikation kann auch einen Zustand haben, beispielsweise kann Kommunikation welche eine gewisse Zeit dauert als intensiv eingestuft werden. Die Änderungen des Kommunikationszustands kann man animieren.

### 7.2.6 Erweiterung für andere Simulationsarten

Zusätzlich zur agentenbasierten Simulation werden noch Funktionalitäten für andere Simulationsarten angeboten. Mehr Informationen zu anderen Simulationsarten werden im Module `System Modeling and Simulation` vermittelt.

### 7.2.7 Weiter Grafiken

Die Grafikbibliothek könnte mit den folgenden Diagrammen erweitert werden:

- Heatmap
- Blasendiagramme
- Histogramme
- Balkendiagramme

### 7.2.8 Vorlagen für die gängigsten Anforderungen

Wenn man alternative Produkte betrachtet, bieten diese meistens Lösungen die schon auf gängige Anforderungen zugeschnitten sind, und auf welchen man aufbauen kann. Im Fall dieser Arbeit kann man Vorlagen für gängige Simulationen und Simulationsobjekte die am INS verwendet werden erstellen.

Diese Vorlagen sind Objekte die in der SimPy Simulation verwendet werden können und deren Verwendung an einer Beispielsimulation demonstriert wird. Für diese Objekte ist, falls benötigt, auch eine entsprechende visuelle Darstellung vorhanden, welche von der Animation verwendet werden kann.

---

<sup>10</sup><https://www.anylogic.de/>

<sup>11</sup><https://www.simio.com/>

# Kapitel 8

## Appendix

### 8.1 d3\_danceclub/dancelub\_combination.ipynb

Verfügbar auf GitLab<sup>1</sup>

```
1 from simpy import RealtimeEnvironment, Resource
2 from random import expovariate, paretovariate, triangular, random
3 import random
4 import ipywidgets.widgets as widgets
5 from ipywidgets.widgets import IntProgress, interactive
6 from enum import Enum
7 from functools import wraps
8 from time import sleep
9 import jsons
10 import DanceclubWidget as dc
11
12
13 class Tracker:
14     def __init__(self):
15         self.wig = dc.Club()
16         self.registered_items = {}
17         self.tracked_props = {}
18         self.wig.value = "Tracker's Danceclub"
19         self.wig.height = 600
20         self.wig.width = 600
21         self.items_kind = { 'CELL': [], 'AGENT': [] }
22
23     def get_widget(self):
24         return self.wig
25
26     def print_all(self):
27         print(jsons.dumps(self.tracked_props))
28
29     def update_state(self, item, new_val, prop_name):
30         self.set_prop(self.registered_items[item](), prop_name, new_val)
31
32     def set_prop(self, item_id, item_prop, prop_value):
```

<sup>1</sup>[https://gitlab.ost.ch/moritz.schiesser/sa\\_simpy\\_animationlib/-/blob/master/research/d3\\_danceclub/danceclub\\_combination.ipynb](https://gitlab.ost.ch/moritz.schiesser/sa_simpy_animationlib/-/blob/master/research/d3_danceclub/danceclub_combination.ipynb)

```

33     self.tracked_props[item_id][item_prop] = prop_value
34     self.update_widget()
35
36     def update_widget(self):
37         agent_dict = {}
38         cell_dict = {}
39         for agent in self.items_kind['AGENT']:
40             agent_dict[agent] = self.tracked_props[agent]
41
42         for cell in self.items_kind['CELL']:
43             cell_dict[cell] = self.tracked_props[cell]
44         data = {}
45         data['CELLS'] = cell_dict
46         data['AGENTS'] = agent_dict
47         self.wig.json = json.dumps(data)
48
49     def register_item(self, inst, id_func, kind):
50         self.registered_items[inst] = id_func
51         self.tracked_props[self.registered_items[inst]() ] = {}
52         self.items_kind[kind].append(id_func())
53         #print(f'{inst} registered: {id_func()}')
54
55     def track(self, func):
56         @wraps(func)
57         def func_wrapper(*args, **kwargs):
58             func_exec = func(*args, **kwargs)
59             self.update_state(args[0], getattr(args[0], func.__name__), func.__name__)
60             return func_exec
61         return func_wrapper
62
63     def as_kind(self, func):
64         @wraps(func)
65         def func_wrapper(*args, **kwargs):
66             func_exec = func(*args, **kwargs)
67             self.update_state(args[0], getattr(args[0], func.__name__), 'kind')
68             return func_exec
69         return func_wrapper
70
71     def this_changes(self, prop):
72         def inner_changes(func):
73             @wraps(func)
74             def func_wrapper(*args, **kwargs):
75                 func_exec = func(*args, **kwargs)
76                 self.update_state(args[0], getattr(args[0], prop.fget.__name__),
77                                 prop.fget.__name__)
77                 return func_exec
78             return func_wrapper
79         return inner_changes
80
81
82 tracker = Tracker()
83 wig = tracker.get_widget()
84 def modell_danceclub(until, max_guests):
85

```

```

86     toilet_time = 3
87     bar_time = 3
88     thirst_level = 50
89     sip_size = 15
90     dance_time = 10
91     guest_action_timeout = 2
92
93     class Musicstyle(str, Enum):
94         SCHLAGER = "SCHLAGER"
95         TECHNO = "TECHNO"
96         DISCOSTAMPFER = "DISCOSTAMPFER"
97
98     class Activity(str, Enum):
99         DANCING = "DANCING"
100        TALKING = "TALKING"
101        WAITING = "WAITING"
102        ON_TOILET = "ON_TOILET"
103
104     class Location(str, Enum):
105         DANCEFLOOR = "DANCEFLOOR"
106         ENTRY = "ENTRY"
107         TOILET = "TOILET"
108         BAR = "BAR"
109
110     class Cell(Resource):
111         def __init__(self, env, capacity, name, location_type, pos_x, pos_y, id, size_x,
112             size_y):
113             super().__init__(env, capacity)
114             self._id = id
115             self._name = name
116             tracker.register_item(self, self.get_id, 'CELL')
117             self.id = id
118             self.pos_x = pos_x
119             self.pos_y = pos_y
120             self.name = name
121             self.location_type = location_type
122             self.width = size_x
123             self.height = size_y
124
125         @property
126         def location_type(self):
127             return self._location_type
128
129         @location_type.setter
130         #@tracker.track
131         def location_type(self, value):
132             self._location_type = value
133
134         @property
135         def pos_x(self):
136             return self._pos_x
137
138         @pos_x.setter
139         @tracker.track

```

```

139     def pos_x(self, value):
140         self._pos_x = value
141
142     @property
143     def pos_y(self):
144         return self._pos_y
145
146     @pos_y.setter
147     @tracker.track
148     def pos_y(self, value):
149         self._pos_y = value
150
151     @property
152     def name(self):
153         return self._name
154
155     @name.setter
156     @tracker.track
157     def name(self, value):
158         self._name = value
159
160     @property
161     def id(self):
162         return self._id
163
164     @id.setter
165     @tracker.track
166     def id(self, value):
167         self._id = value
168
169
170     def get_id(self):
171         return self.id
172
173     @property
174     def width(self):
175         return self._width
176
177     @width.setter
178     @tracker.track
179     def width(self, value):
180         self._width = value
181
182     @property
183     def height(self):
184         return self._height
185
186     @height.setter
187     @tracker.track
188     def height(self, value):
189         self._height = value
190
191     class Guest:
192         def __init__(self, env, number, liked_music_styles, thirst_level):

```

```

193     self.env = env
194     self.number = number
195     self._id = number
196     tracker.register_item(self, self.get_id, 'AGENT')
197     self.id = number
198     self.state = Activity.WAITING
199     self.location = Location.ENTRY
200     self.liked_music_styles = liked_music_styles
201     self.thirst_level = thirst_level
202     self.known_peers = []
203     self.current_peers = []
204     self.drink_level = 0
205     self.bladder_level = 0
206     self.action = env.process(self.run())
207
208     def run(self):
209         while True:
210             # todo: improve condition to include peers, currentmusic
211             if self.bladder_level > 90:
212                 with self.env.toilet.request() as wait:
213                     self.clear_current_peers()
214                     self.location = Location.TOILET
215                     self.state = Activity.WAITING
216                     # wait in line
217                     yield wait
218                     # go to toilet
219                     self.state = Activity.ON_TOILET
220                     yield self.env.timeout(paretovariate(toilet_time))
221                     # blatter is empty again
222                     self.bladder_level = 0
223
224             #and self.thirst_level > random.randint(0, 100)
225             if self.drink_level > 0:
226                 #loc_sip_size = random.randint(0, sip_size)
227                 self.bladder_level += sip_size
228                 self.drink_level = self.drink_level - sip_size
229                 yield self.env.timeout(5)
230             # check if guest likes music
231             # todo: include peers
232             if env.dancefloor.music in self.liked_music_styles and self.state is not
                Activity.DANCING:
233                 with self.env.dancefloor.request() as wait:
234                     self.clear_current_peers()
235                     self.location = Location.DANCEFLOOR
236                     # wait if dancefloor is full
237                     self.state = Activity.WAITING
238                     yield wait
239                     # dance dance dance :)
240                     self.state = Activity.DANCING
241                     yield self.env.timeout(paretovariate(dance_time))
242             # if guest is dancing & knows someone else dancing, they'll go dance
                with them
243             if self.state is Activity.DANCING:
244                 for friend in self.known_peers:

```



```

245         if friend.location == Location.DANCEFLOOR and friend.state is
                Activity.DANCING and friend not in self.current_peers:
246             friend.add_current_peer(self)
247             self.add_current_peer(friend)
248     if env.dancefloor.music not in self.liked_music_styles and self.state is
                Activity.DANCING:
249         self.clear_current_peers()
250         # guest doesn't like the current song -> they will go stand by the
                bar
251         self.location = Location.BAR
252         self.state = Activity.WAITING
253         yield self.env.timeout(paretovariate(dance_time))
254     # todo: include peers and dancefloor
255     if self.drink_level <= 0:
256         with self.env.bar.request() as wait:
257             self.clear_current_peers()
258             self.location = Location.BAR
259             self.state = Activity.WAITING
260             # wait at bar
261             yield wait
262             # wait for drink
263             yield self.env.timeout(paretovariate(bar_time))
264             # drink is full again
265             self.drink_level = 100
266     # if guest is at bar & knows someone there, they'll go talk with them
267     if self.location is Location.BAR:
268         for friend in self.known_peers:
269             if friend.location == Location.BAR and friend.state is not
                Activity.TALKING:
270                 friend.add_current_peer(self)
271                 self.add_current_peer(friend)
272                 self.state = Activity.TALKING
273                 friend.state = Activity.TALKING
274         yield self.env.timeout(guest_action_timeout)
275
276
277     @property
278     def bladder_level(self):
279         return self._bladder_level
280
281     @bladder_level.setter
282     #@tracker.track
283     def bladder_level(self, value):
284         self._bladder_level = value
285
286     @property
287     def drink_level(self):
288         return self._drink_level
289
290     @drink_level.setter
291     #@tracker.track
292     def drink_level(self, value):
293         self._drink_level = value
294

```

```

295     @property
296     def state(self):
297         return self._state
298
299     @state.setter
300     @tracker.track
301     def state(self, value):
302         self._state = value
303
304     @property
305     def number(self):
306         return self._number
307
308     @number.setter
309     def number(self, value):
310         self._number = value
311
312     @property
313     def id(self):
314         return self._id
315
316     @id.setter
317     @tracker.track
318     def id(self, value):
319         self._id = value
320
321     def get_id(self):
322         return self.id
323
324     @property
325     def location(self):
326         return self._location
327
328     @location.setter
329     @tracker.track
330     def location(self, value):
331         self._location = value
332
333
334     @property
335     def current_peers(self):
336         return self._current_peers
337
338     @current_peers.setter
339     def current_peers(self, value):
340         self._current_peers = value
341
342     @property
343     def current_peers_id(self):
344         current_peer_id = []
345         for peer in self.current_peers:
346             current_peer_id.append(peer.number)
347         return current_peer_id
348

```

```

349
350     def print(self):
351         return
352         #print(f'guest {self.number} is {self.state} at {self.location}')
353     if self.current_peers is not []:
354         for friend in self.current_peers:
355             print(f'\t\t with: guest {friend.number}')
356
357     def run_entry(self):
358         return
359
360     def add_known_peer(self, other):
361         #print(f'guest {self.number} now knows guest {other.number}')
362         self.known_peers.append(other)
363
364     def get_current_peers(self):
365         return self.current_peers
366
367     @tracker.this_changes(current_peers_id)
368     def add_current_peer(self, other):
369         self.current_peers.append(other)
370
371     @tracker.this_changes(current_peers_id)
372     def remove_current_peer(self, other):
373         self.current_peers.remove(other)
374         if len(self.current_peers) == 0 and self.state is not Activity.DANCING:
375             self.state = Activity.WAITING
376
377     @tracker.this_changes(current_peers_id)
378     def clear_current_peers(self):
379         for friend in self.current_peers:
380             friend.remove_current_peer(self)
381         self.current_peers.clear()
382
383
384     class DJ:
385         def __init__(self, env, music_changing_timeout):
386             self.env = env
387             self.music_changing_timeout = music_changing_timeout
388             self.action = env.process(self.run())
389
390         def run(self):
391             while True:
392                 self.env.dancefloor.music = random.choice(list(Musicstyle))
393                 yield self.env.timeout(self.music_changing_timeout)
394
395     class Bar(Cell):
396         def __init__(self, env, capacity, pos_x, pos_y, name="BAR"):
397             super().__init__(env, capacity, name, Location.BAR, pos_x, pos_y, 0, 300,
398                             300)
399
400     class Toilet(Cell):
401         def __init__(self, env, capacity, pos_x, pos_y, name="TOILET"):
402             super().__init__(env, capacity, name, Location.TOILET, pos_x, pos_y, 1, 300,

```

```

300)
402
403 class Dancefloor(Cell):
404     def __init__(self, env, capacity, pos_x, pos_y, name="DANCEFLOOR"):
405         super().__init__(env, capacity, name, Location.DANCEFLOOR, pos_x, pos_y, 2,
300, 300)
406
407     @property
408     def music(self):
409         return self._music
410
411     @music.setter
412     @tracker.track
413     def music(self, value):
414         self._music = value
415
416
417 class Entry(Cell):
418     def __init__(self, env, capacity, pos_x, pos_y, name="ENTRY"):
419         super().__init__(env, capacity, name, Location.ENTRY, pos_x, pos_y, 3, 300,
300)
420
421 class Watchman:
422     def __init__(self, env):
423         self.env = env
424         self.action = env.process(self.run())
425         tracker.register_item(self, self.get_id)
426
427     def get_id(self):
428         return "watchman"
429
430     @property
431     def sim_time(self):
432         return self._sim_time
433
434     @sim_time.setter
435     @tracker.track
436     def sim_time(self, value):
437         self._sim_time = value
438
439     def run(self):
440         while True:
441             self.guest_state()
442             # self.dancefloor_state()
443             self.sim_time = self.env.now
444             yield self.env.timeout(1)
445
446     def guest_state(self):
447         for g in self.env.guests:
448             g.print()
449
450     def dancefloor_state(self):
451         print(f'music: {self.env.dancefloor.music}')
452

```

```

453     def toilet_state(self):
454         return
455
456     def add_guests(env, amount):
457         env.guests = []
458         for i in range(4, amount + 4):
459             guest = Guest(env, i, [random.choice(list(Musicstyle)),
460                                 random.choice(list(Musicstyle))], expovariate(5))
461             env.guests.append(guest)
462
463     def get_friend(own):
464         new_friend = random.choice(env.guests)
465         if own == new_friend:
466             return get_friend(own)
467         else:
468             return new_friend
469
470     def get_two_friends(own):
471         new_friend1 = get_friend(own)
472         new_friend2 = get_friend(own)
473         while new_friend1 == new_friend2:
474             new_friend2 = get_friend(own)
475         return (new_friend1, new_friend2)
476
477     for guest in env.guests:
478         (f1, f2) = get_two_friends(guest)
479         guest.add_known_peer(f1)
480         guest.add_known_peer(f2)
481
482     env = RealtimeEnvironment(factor=1)
483     env.dancefloor = Dancefloor(env, 15, 0, 300)
484     env.toilet = Toilet(env, 1, 300, 300)
485     env.bar = Bar(env, 2, 300, 0)
486     env.entry = Entry(env, 200, 0, 0)
487     env.dj = DJ(env, 5)
488     #env.watchman = Watchman(env)
489     add_guests(env, 10)
490     wig.enable_draw = True
491     env.run(until)
492     return env
493
494 btn = widgets.Button(description='start')
495
496 def start_click(btn):
497     modell_danceclub(60, 5)
498
499 btn.on_click(start_click)
500 widgets.VBox([btn, wig])

```

# Literaturverzeichnis

- [1] Projekt Jupyter, “JupyterLab Documentation,” 20-Dec-2021. [Online]. Available: <https://jupyterlab.readthedocs.io/en/stable/>
- [2] Michael Bostock, Vadim Ogievetsky, and Jeffrey Heer, “D3: Data-Driven Documents.” 2011 [Online]. Available: <http://idl.cs.washington.edu/papers/d3>
- [3] Vega Project, “Vega and D3,” 18-Dec-2021. [Online]. Available: <https://vega.github.io/vega/about/vega-and-d3/>
- [4] SimPy, “SimPy.” [Online]. Available: <https://simpy.readthedocs.io/en/latest/>
- [5] Project Jupyter, “Low Level Widget Tutorial,” 09-Sep-2020. [Online]. Available: <https://ipywidgets.readthedocs.io/en/latest/examples/Widget%20Low%20Level.html>
- [6] Project Jupyter, “Low Level Widget Tutorial,” 09-Sep-2020. [Online]. Available: <https://ipywidgets.readthedocs.io/en/latest/examples/Widget%20Low%20Level.html#Comms>
- [7] effbot.org, “What kinds of global value mutation are thread-safe?” 08-Nov-2020. [Online]. Available: <https://web.archive.org/web/20201108091210/http://effbot.org/pyfaq/what-kinds-of-global-value-mutation-are-thread-safe.htm>
- [8] python.org, “GlobalInterpreterLock,” 22-Dec-2020. [Online]. Available: <https://wiki.python.org/moin/GlobalInterpreterLock>
- [9] Tommy Krüger, “D3.js - Performance Test,” 08-Sep-2013. [Online]. Available: <http://tommykrueger.com/projects/d3tests/performance-test.php>
- [10] Project Jupyter, “Extension Developer Guide,” 18-Dec-2021. [Online]. Available: [https://jupyterlab.readthedocs.io/en/stable/extension/extension\\_dev.html](https://jupyterlab.readthedocs.io/en/stable/extension/extension_dev.html)
- [11] Colin Eberhardt, “Rendering One Million Datapoints with D3 and WebGL.” 01-May-2020 [Online]. Available: <https://blog.scottlogic.com/2020/05/01/rendering-one-million-points-with-d3.html>
- [12] Donghao Ren, Bongshin Lee, and Tobias Höller, “Stardust Accessible and Transparent GPU Support for Information Visualization Rendering.” 2017 [Online]. Available: <https://stardustjs.github.io/publications/eurovis2017-stardust.pdf>
- [13] mpmramos, *Playful Dog*. 2021 [Online]. Available: <https://skfb.ly/6YPIV>
- [14] goodboydigital.com, “pixi.js bunnymark,” 13-Dec-2021. [Online]. Available: <https://www.goodboydigital.com/pixijs/bunnymark/>